

**NoBL™ アーキテクチャの 18M ビット  
(512K×36/1M×18) パイプライン SRAM (ECC 付き)**

## 特徴

- ZBT™ とピン互換で、機能的に ZBT™ と同様
- 待ち状態なしの 250MHz バス動作
  - 速度グレード 250MHz、200MHz、167MHz
- 内部セルフタイム出力バッファ制御 (非同期  $\overline{OE}$  信号の使用を不要にする)
- パイプライン動作に完全にレジスタ対応 (入力 / 出力)
- バイト書き込み機能
- 3.3V コア電源 ( $V_{DD}$ )
- 3.3V/2.5V I/O 電源 ( $V_{DDQ}$ )
- 高速なクロック→出力時間
  - 2.5ns (デバイス速度が 250MHz の場合)
- 動作停止用クロック イネーブル ( $\overline{CEN}$ ) ピン
- 自己タイミング同期書き込み
- JEDEC 標準の鉛フリー 100 ピン TQFP、鉛フリー 165 ボール FBGA パッケージ対応
- IEEE 1149.1 JTAG 準拠のバウンダリ スキャン
- バースト機能 — リニアまたはインターリーブのバースト順序付け
- 「ZZ」スリープ モード オプションとクロック停止 オプション
- ソフト エラー レート (SER) を低減するための誤り訂正符号 (ECC) を内蔵

## 機能の詳細

CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 は、3.3V 動作の 512K ビット × 36 と 1M ビット × 18 の No Bus Latency™ (NoBL™) 論理付き同期パイプライン バースト SRAM です。これらのデバイスは、待ち状態なしの無制限の真の連続読み書き動作に対応するよう設計されています。CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 は、データがクロック サイクル毎に転送される連続的読み書き処理を実現する高度な NoBL 論理を備えています。この機能は、頻繁な読み書きの遷移を必要とするシステム内でのデータ スループットを大幅に向上させます。

CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 は、ZBT デバイスとピン互換で、機能も同等です。

すべての同期入力は、クロックの立ち上がりエッジにより制御される入力レジスタを通過します。すべてのデータ出力は、クロックの立ち上がりエッジにより制御される出力レジスタを通過します。クロック入力がクロック イネーブル ( $\overline{CEN}$ ) 信号により有効にされます。この信号は、デアサートされると、動作が停止し、以前のクロック サイクルが延長されます。

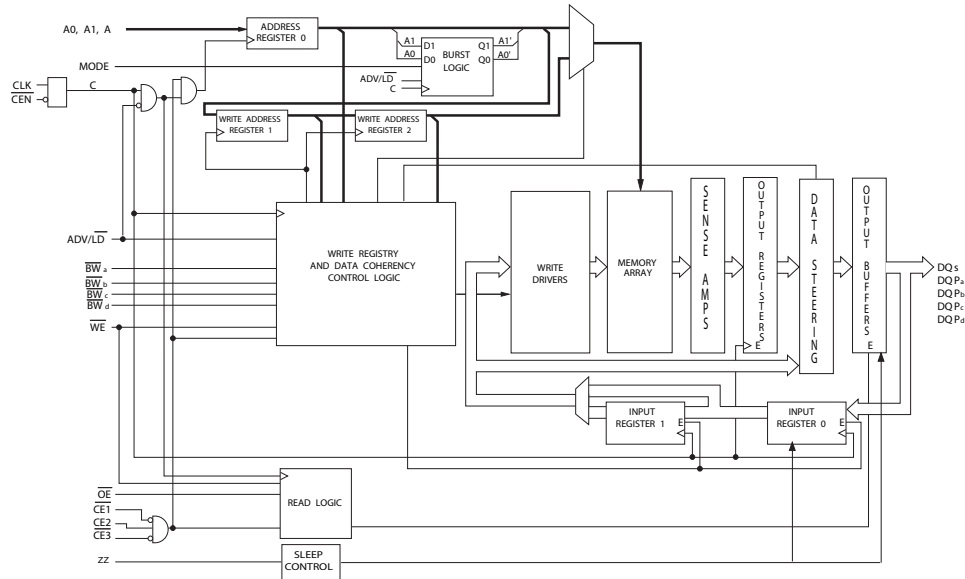
書き込み動作は、バイト書き込み選択信号 (CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33 の場合は  $\overline{BW}_a$ - $\overline{BW}_d$ 、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 の場合は  $\overline{BW}_a$ - $\overline{BW}_b$ ) と書き込みイネーブル ( $\overline{WE}$ ) 入力により制御されます。すべての書き込みは、内蔵の自己タイミング同期書き込み回路で制御されます。

3 つの同期チップ イネーブル ( $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$ 、 $\overline{CE}_3$ ) および非同期出力イネーブル ( $\overline{OE}$ ) は、バンク選択を容易にし、出力ピンのトライステート制御をします。バス競合を回避するために、出力ドライバーは、書き込みシーケンスのデータ部分で同期してトライステートになります。

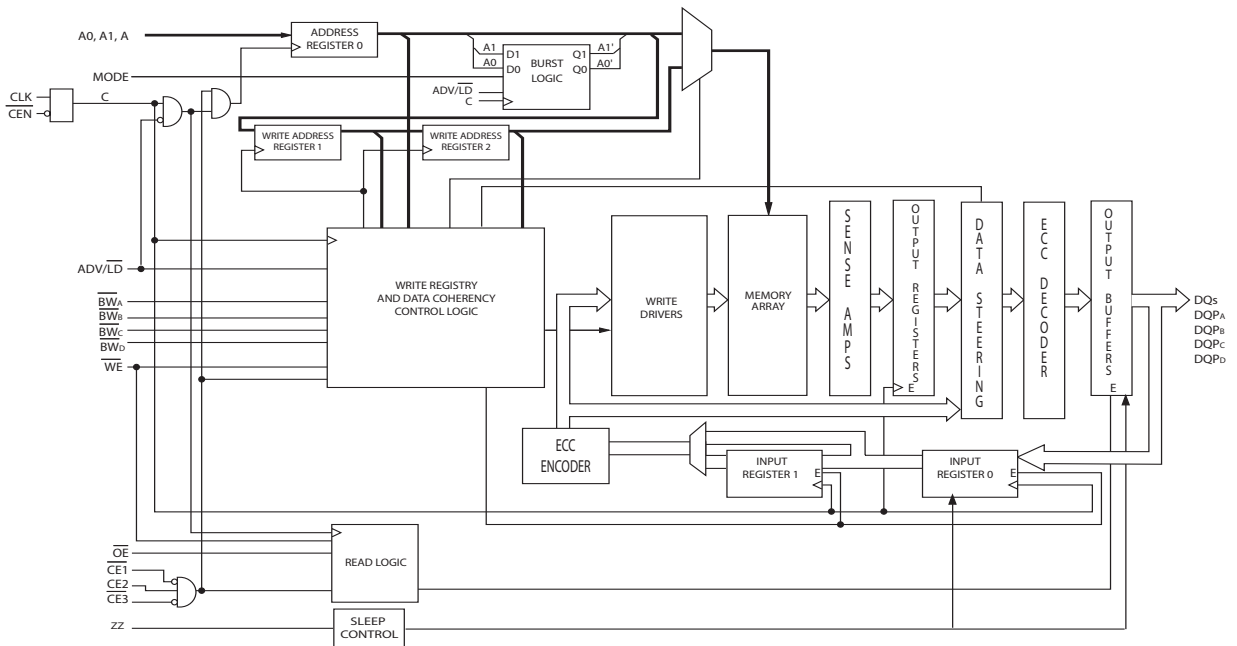
## 選択ガイド

説明		250MHz	200MHz	167MHz	単位
最大アクセス時間		2.5	3.2	3.4	ns
最大動作電流	×18	180	158	143	mA
	×36	200	178	163	

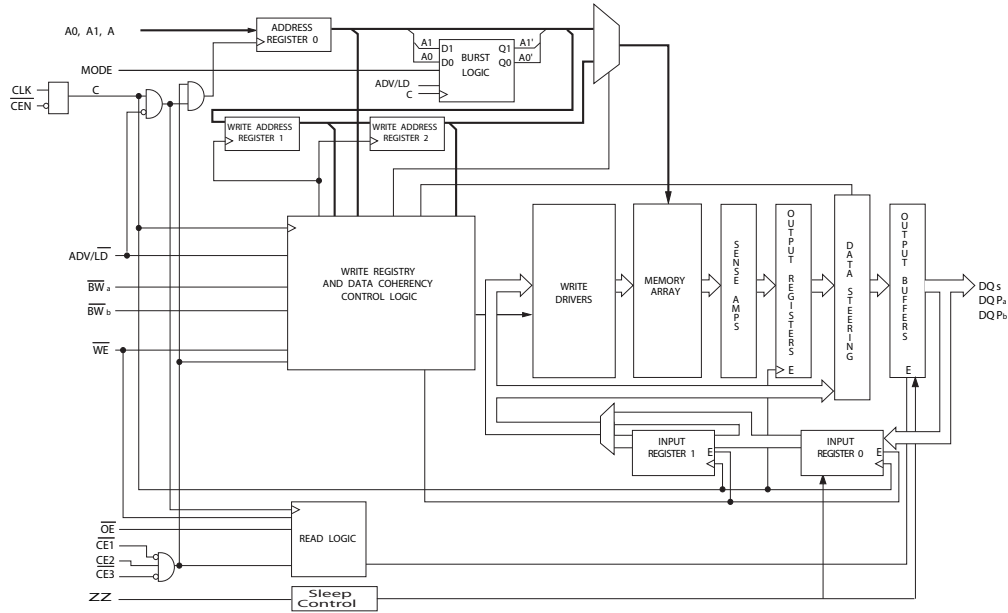
論理ブロック図 – CY7C1370KV33



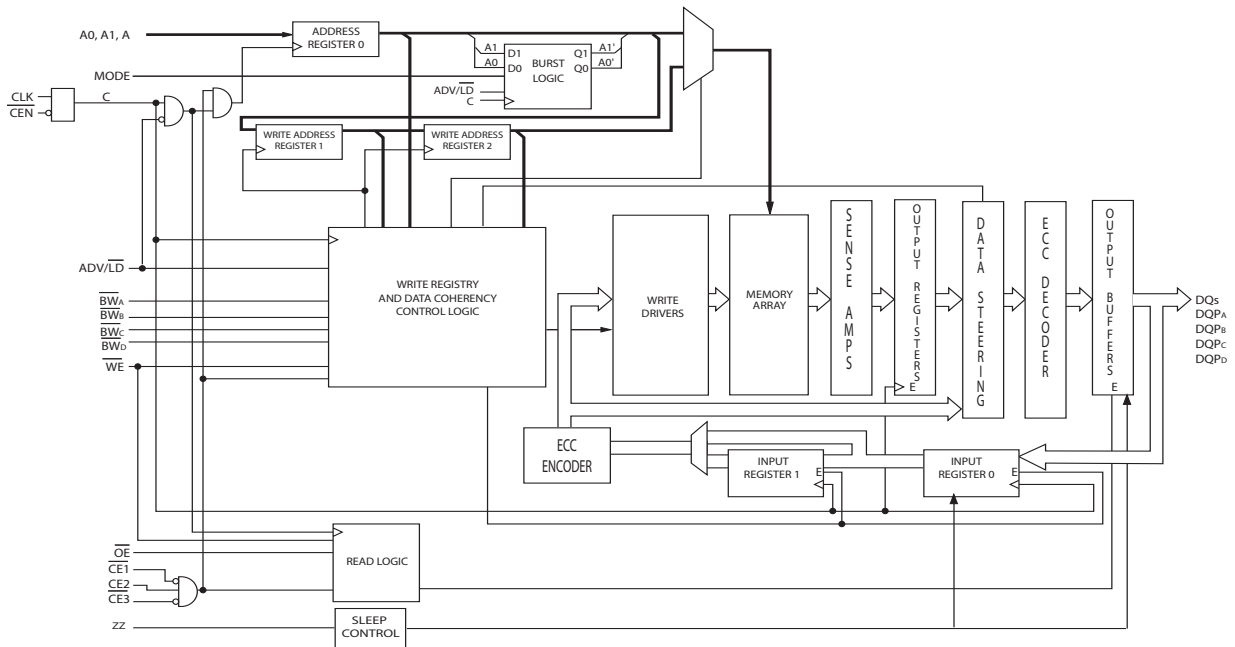
論理ブロック図 – CY7C1370KVE33



**論理ブロック図 – CY7C1372KV33**



**論理ブロック図 – CY7C1372KVE33**

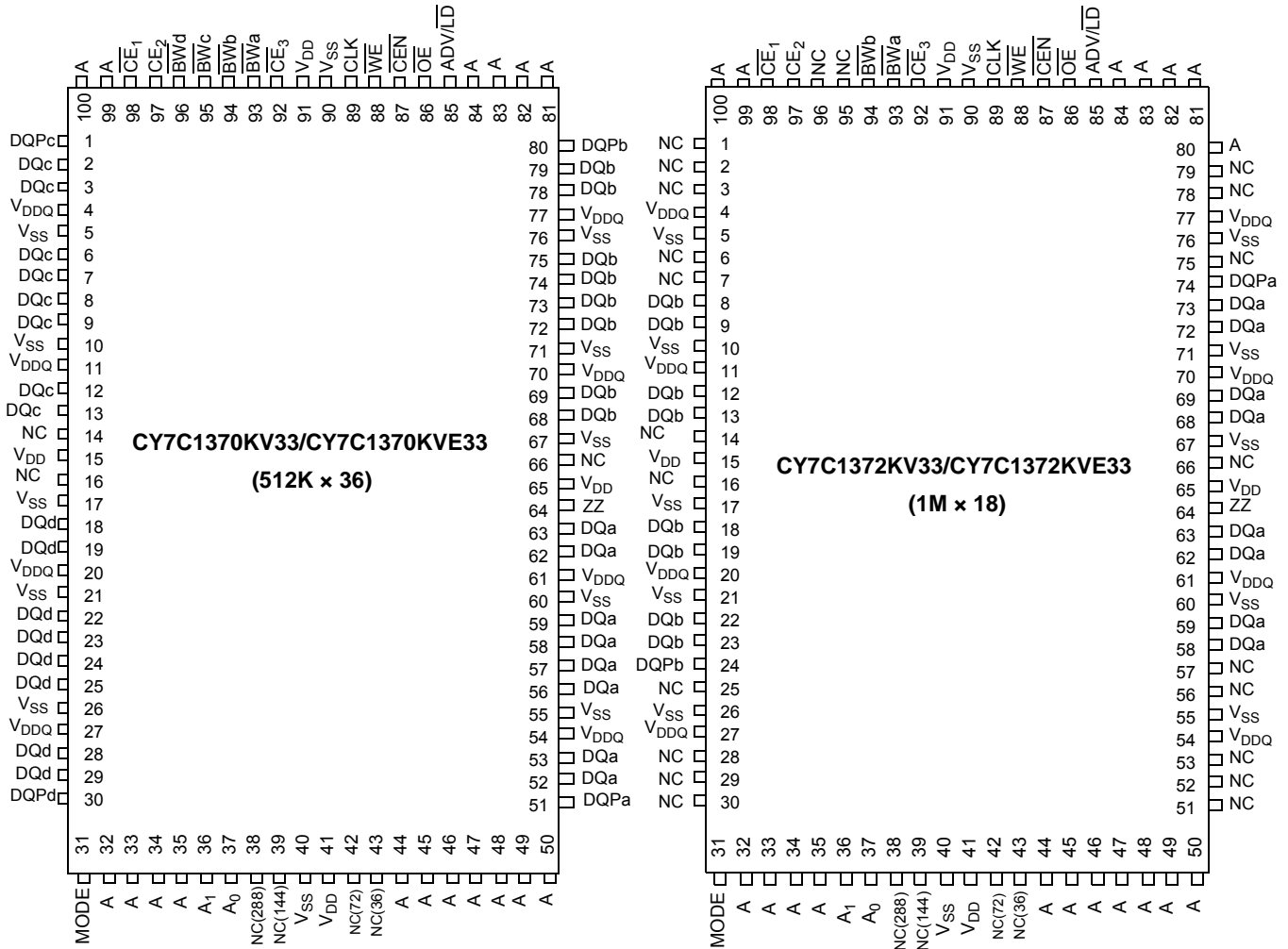


## 目次

ピン配置 .....	5	TAP DC 電気的特性と動作条件 .....	18
ピン機能 .....	7	ID レジスタの定義 .....	19
機能の概要 .....	9	スキャン レジスタ サイズ .....	19
シングル読み出しアクセス .....	9	ID コード .....	19
バースト読み出しアクセス .....	9	バウンダリ スキャン順序 .....	20
シングル書き込みアクセス .....	9	最大定格 .....	21
バースト書き込みアクセス .....	10	動作範囲 .....	21
スリープ モード .....	10	中性子ソフト エラー耐性 .....	21
インターリーブ バースト アドレス表 .....	10	電気的特性 .....	21
リニア バースト アドレス表 .....	10	容量 .....	23
ZZ モード電気的特性 .....	10	熱抵抗 .....	23
真理値表 .....	11	AC テストの負荷と波形 .....	23
部分書き込みサイクルの説明 .....	12	スイッチング特性 .....	24
部分書き込みサイクルの説明 .....	12	スイッチング波形 .....	25
IEEE 1149.1 シリアル バウンダリ スキャン (JTAG) .....	13	注文情報 .....	27
JTAG 機能の無効化 .....	13	注文コードの定義 .....	27
テスト アクセス ポート (TAP) .....	13	パッケージ図 .....	28
TAP リセットの実行 .....	13	略語 .....	30
TAP レジスタ .....	13	本書の表記法 .....	30
TAP 命令セット .....	14	測定単位 .....	30
TAP コントローラ状態遷移図 .....	15	改訂履歴 .....	31
TAP コントローラのブロック図 .....	16	セールス、ソリューションおよびリーガル情報 .....	32
TAP タイミング .....	16	ワールドワイド販売と設計サポート .....	32
TAP AC スwitching特性 .....	17	製品 .....	32
3.3V TAP AC テスト条件 .....	18	PSoC® ソリューション .....	32
3.3V TAP AC 出力負荷の等価回路 .....	18	サイプレス開発者コミュニティ .....	32
2.5V TAP AC テスト条件 .....	18	テクニカル サポート .....	32
2.5V TAP AC 出力負荷の等価回路 .....	18		

ピン配置

図 1. 100 ピン TQFP (14 × 20 × 1.4mm) ピン配置



ピン配置 ( 続き )

図 2. 165 ボール FBGA (13 × 15 × 1.4mm) ピン配置

CY7C1370KV33 (512K × 36)

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
A	NC/576M	A	$\overline{CE}_1$	$\overline{BW}_c$	$\overline{BW}_b$	$\overline{CE}_3$	$\overline{CEN}$	$\overline{ADV/LD}$	A	A	NC
B	NC/1G	A	CE2	$\overline{BW}_d$	$\overline{BW}_a$	CLK	$\overline{WE}$	$\overline{OE}$	A	A	NC
C	DQP <sub>c</sub>	NC	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DDQ</sub>	NC	DQP <sub>b</sub>
D	DQ <sub>c</sub>	DQ <sub>c</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>b</sub>	DQ <sub>b</sub>
E	DQ <sub>c</sub>	DQ <sub>c</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>b</sub>	DQ <sub>b</sub>
F	DQ <sub>c</sub>	DQ <sub>c</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>b</sub>	DQ <sub>b</sub>
G	DQ <sub>c</sub>	DQ <sub>c</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>b</sub>	DQ <sub>b</sub>
H	NC	NC	NC	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	NC	NC	ZZ
J	DQ <sub>d</sub>	DQ <sub>d</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>a</sub>	DQ <sub>a</sub>
K	DQ <sub>d</sub>	DQ <sub>d</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>a</sub>	DQ <sub>a</sub>
L	DQ <sub>d</sub>	DQ <sub>d</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>a</sub>	DQ <sub>a</sub>
M	DQ <sub>d</sub>	DQ <sub>d</sub>	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>	DQ <sub>a</sub>	DQ <sub>a</sub>
N	DQP <sub>d</sub>	NC	V <sub>DDQ</sub>	V <sub>SS</sub>	NC	NC	NC	V <sub>SS</sub>	V <sub>DDQ</sub>	NC	DQP <sub>a</sub>
P	NC/144M	NC/72M	A	A	TDI	A1	TDO	A	A	A	NC/288M
R	MODE	NC/36M	A	A	TMS	A0	TCK	A	A	A	A

## ピン機能

ピン名	I/O 形式	ピンの説明
A <sub>0</sub> , A <sub>1</sub> , A	入力 - 同期	アドレス位置の1つを選択するために使用されるアドレス入力。CLKの立ち上がりエッジでサンプリング
$\overline{BW}_a$ , $\overline{BW}_b$ , $\overline{BW}_c$ , $\overline{BW}_d$	入力 - 同期	バイト書き込み選択入力、アクティブ LOW。SRAMへバイト書き込みを駆動するために $\overline{WE}$ で有効にする。CLKの立ち上がりエッジでサンプリング。 $\overline{BW}_a$ はDQ <sub>a</sub> とDQP <sub>a</sub> 、 $\overline{BW}_b$ はDQ <sub>b</sub> とDQP <sub>b</sub> 、 $\overline{BW}_c$ はDQ <sub>c</sub> とDQP <sub>c</sub> 、 $\overline{BW}_d$ はDQ <sub>d</sub> とDQP <sub>d</sub> を制御
$\overline{WE}$	入力 - 同期	書き込みイネーブル入力、アクティブ LOW。 $\overline{CEN}$ がアクティブ LOWの場合、CLKの立ち上がりエッジでサンプリング。書き込みシーケンスを実行するためにこの信号をLOWにアサートすることが必要
ADV/ $\overline{LD}$	入力 - 同期	オンチップのアドレスカウンタを進める、または新しいアドレスをロードするために使用されるアドバンス/ロード入力。この入力が高になり、 $\overline{CEN}$ がLOWにアサートされると内部バーストカウンタが進む。LOWの場合、アクセスの度に新しいアドレスをデバイスにロードすることが可能。選択解除した後、新しいアドレスをロードするために、ADV/ $\overline{LD}$ をLOWに駆動する必要がある
CLK	入力 - クロック	クロック入力。デバイスへのすべての同期入力を取り込むために使用。CLKは $\overline{CEN}$ により有効にされる。CLKは、 $\overline{CEN}$ がアクティブ LOWの場合にのみ有効になる
$\overline{CE}_1$	入力 - 同期	チップイネーブル1入力、アクティブ LOW。CLKの立ち上がりエッジでサンプリング。デバイスを選択/選択解除するために $\overline{CE}_2$ 、 $\overline{CE}_3$ と併用
$\overline{CE}_2$	入力 - 同期	チップイネーブル2入力、アクティブ HIGH。CLKの立ち上がりエッジでサンプリング。デバイスを選択/選択解除するために $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_3$ と併用
$\overline{CE}_3$	入力 - 同期	チップイネーブル3入力、アクティブ LOW。CLKの立ち上がりエッジでサンプリング。デバイスを選択/選択解除するために $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$ と併用
$\overline{OE}$	入力 - 非同期	出カイネーブル、アクティブ LOW。デバイスに内蔵された同期論理ブロックとの組み合わせでI/Oピンの入出力方向を制御。この入力が高の場合、I/Oピンは出力として動作可能。HIGHにデアサートされた時、I/Oピンはトライステートに入り、入力データピンとして機能。 $\overline{OE}$ は、書き込みシーケンスのデータ転送の間や選択解除状態から復帰した後の最初のクロックサイクルの間、またはデバイスが選択解除された時にマスクされる
$\overline{CEN}$	入力 - 同期	クロックイネーブル入力、アクティブ LOW。LOWにアサートされると、クロック信号がSRAMにより認識される。HIGHにデアサートされた場合、クロック信号がマスクされる。 $\overline{CEN}$ をデアサートしてもデバイスが選択解除されないため、 $\overline{CEN}$ は、必要に応じて以前のサイクルを延長するために使用可能
DQ <sub>s</sub>	I/O - 同期	双方向データ I/O ライン。入力として機能している場合、CLKの立ち上がりエッジでトリガされるオンチップデータレジスタへのデータ供給を行う。出力として機能している場合、読み出しサイクルの前のクロック立ち上がり中にA <sub>[17:0]</sub> により指定されたメモリ位置に保存されたデータを転送。これらのピンの方向は、 $\overline{OE}$ と内部制御論理により制御される。 $\overline{OE}$ がLOWにアサートされた時、これらピンは出力として動作可能。この信号が高の場合、DQ <sub>a</sub> ~ DQ <sub>d</sub> は、トライステート状態に移行。出力は、 $\overline{OE}$ の状態に関わらず、書き込みシーケンスのデータ転送の間、選択解除状態から復帰した後の最初のクロックサイクルの間、及びデバイスが選択解除された時に自動的にトライステート状態に移行
DQP <sub>x</sub>	I/O - 同期	双方向データ パリティ I/O ライン。機能的には、これら信号はDQ <sub>s</sub> と同一。書き込みシーケンスの間、DQP <sub>a</sub> は $\overline{BW}_a$ によって、DQP <sub>b</sub> は $\overline{BW}_b$ によって、DQP <sub>c</sub> は $\overline{BW}_c$ によって、DQP <sub>d</sub> は $\overline{BW}_d$ によってそれぞれ制御される
MODE	入力 ストラップ ピン	モード入力。デバイスのバースト順序を選択。HIGHの場合は、インターリーブバースト順序。LOWの場合は、リニアバースト順序。MODEピンの状態は動作中に変更不可。開放される場合、MODEピンはデフォルトでHIGHになり、よってバースト順序はインターリーブバースト順序となる

ピン機能 (続き)

ピン名	I/O 形式	ピンの説明
TDO	JTAG シリアル データ同期出力	JTAG 回路へのシリアル データ出力。TCK のネガティブ エッジでデータを送信
TDI	JTAG シリアル データ同期入力	JTAG 回路へのシリアル データ入力。TCK の立ち上がりエッジでサンプリング
TMS	テスト モード 同期選択	このピンは、テスト アクセス ポート ステート マシンを制御。TCK の立ち上がりエッジでサンプリング
TCK	JTAG クロック	JTAG 回路へクロック入力
V <sub>DD</sub>	電源	デバイスのコアへ電源供給
V <sub>DDQ</sub>	I/O 電源	I/O 回路へ電源供給
V <sub>SS</sub>	グラウンド	デバイスのグラウンド。システムのグラウンドに接続する必要がある
NC	-	未接続。このピンはダイに接続されていない
NC/(36M、72M、144M、288M、576M、1G)	-	これらのピンは接続されていない。36M、72M、144M、288M、576M および 1G の容量に拡張するために使用される
ZZ	入力 - 非同期	ZZ「スリープ」入力。アクティブ HIGH 入力により、デバイスはデータの統合性が保持されている非タイム クリティカルな「スリープ」状態に入る。通常動作では、このピンを V <sub>SS</sub> に接続するか、または開放状態のままでもよい。ZZ ピンは内部プルダウン抵抗に接続



## 機能の概要

CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33、CY7C1372KVE33、および CY7C1372KV33 は、読み書き処理中の待ち状態をなくすために設計されている同期パイプラインバースト NoBL SRAM です。すべての同期入力は、クロックの立ち上がりエッジにより制御される入力レジスタを通過します。クロック信号は、クロック イネーブル入力信号 ( $\overline{CEN}$ ) により有効にされます。 $\overline{CEN}$  が HIGH の場合、クロック信号は有効にされず、すべての内部状態は保持されます。すべての同期動作は、 $\overline{CEN}$  により可能になります。すべてのデータのデータ出力は、クロックの立ち上がりエッジにより制御される出力レジスタを通過します。クロック立ち上がりからの最大アクセス遅延 ( $t_{CO}$ ) は 2.5ns ( デバイス速度が 250MHz の場合 ) です。

クロックの立ち上がりエッジですべての3つのチップ イネーブル ( $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$ 、 $\overline{CE}_3$ ) をアクティブにアサートすることでアクセスを開始することができます。クロック イネーブル ( $\overline{CEN}$ ) がアクティブ LOW であり、ADV/LD が LOW にアサートされた時、デバイスに送信されたアドレスはラッチされます。アクセスは、書き込みイネーブル ( $\overline{WE}$ ) の状態に応じて、読み出しまたは書き込み動作となります。BW<sub>X</sub> はバイト書き込み動作を行うために使用できます。

書き込み動作は書き込みイネーブル ( $\overline{WE}$ ) により可能になります。すべての書き込み動作は、内蔵のセルフタイム同期書き込み回路で単純化されます。

3つの同期チップ イネーブル ( $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$ 、 $\overline{CE}_3$ ) および非同期出力イネーブル ( $\overline{OE}$ ) はデータの深さ方向の拡大を簡単にします。すべての動作 (読み出し、書き込み、選択解除) はパイプライン化されています。次の動作に新しいアドレスをロードするために、デバイスが選択解除されると、ADV/LD を LOW に駆動する必要があります。

### シングル読み出しアクセス

クロックの立ち上がりで次の要件が満たされると、読み出しアクセスが開始します：(1)  $\overline{CEN}$  が LOW にアサート、(2)  $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$ 、 $\overline{CE}_3$  はすべてアクティブにアサート、(3) 書き込みイネーブル入力信号  $\overline{WE}$  が HIGH にアサート、(4) ADV/LD が LOW にアサートされる。アドレス入力に供給されたアドレスはアドレス レジスタにラッチされ、メモリ コアおよび制御論理回路に送信されます。制御論理回路は読み出しアクセスが実行中であると判定し、要求されたデータが出力レジスタの入力に伝播することを可能にします。次のクロックの立ち上がりエッジでは、 $\overline{OE}$  がアクティブ LOW であれば、要求されたデータは 2.5ns (250MHz のデバイスの場合) 以内に出力レジスタを介してデータバスに伝播することができます。読み出しアクセスの最初のクロックの後、出力バッファは  $\overline{OE}$  および内部制御論理回路によって制御されます。デバイスが要求されたデータを出力するためには、 $\overline{OE}$  を LOW に駆動する必要があります。2番目のクロックの間、後続の動作 (読み出し/書き込み/選択解除) は開始できます。デバイスの選択解除動作もパイプライン化されています。そのため、クロック立ち上がり時にチップ イネーブル信号のいずれかにより SRAM が選択解除されると、その出力は次のクロック立ち上がりの後トライステートになります。

### バースト読み出しアクセス

CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33、CY7C1372KVE33、および CY7C1372KV33 は、バースト カウンターを内蔵しており、アドレス入力を再アサートせずに単一のアドレスを供給して最大4回の読み出しを行うことを可能にします。シングル読み出しアクセスの節で前述したように、新しいアドレスを SRAM にロードするために ADVLD を LOW に駆動する必要があります。バースト カウンターのシーケンスは MODE 入力信号で決まります。MODE 入力信号は、LOW にするとリニアバーストモードを選択し、HIGH にするとインターリーブバーストシーケンスを選択します。両方のバースト カウンターはバーストシーケンスに A0 と A1 ビットを使用し、上限までインクリメントされたら最下位にシフトします。ADV/LD 入力信号を HIGH にすると、チップ イネーブルまたは  $\overline{WE}$  の状態に関わらず内部バースト カウンターはインクリメントします。 $\overline{WE}$  はバーストサイクルの始まりにラッチされます。そのため、アクセスタイプ (読み出しか書き込み) はバーストシーケンスにわたって変わりません。

### シングル書き込みアクセス

クロックの立ち上がりで次の要件が満たされると、書き込みアクセスは開始します：(1)  $\overline{CEN}$  が LOW にアサート、(2)  $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$ 、 $\overline{CE}_3$  がすべてアクティブにアサート、(3) 書き込み信号  $\overline{WE}$  が LOW にアサートされる。供給されたアドレスはアドレスレジスタにロードされます。書き込み信号は制御論理回路にラッチされます。

次のクロック立ち上がり時に、 $\overline{OE}$  入力信号の状態に関わらずデータラインは自動的にトライステートになります。これにより、外部論理回路はデータを DQ と DQP (CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33 では  $DQ_{a,b,c,d} / DQP_{a,b,c,d}$ 、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 では  $DQ_{a,b} / DQP_{a,b}$ ) に送信できます。さらに、適切な制御信号がアサートされれば、後続のアクセス (読み出し/書き込み/選択解除) 用のアドレスはアドレスレジスタにラッチされます。

次のクロック立ち上がりでは、DQ と DQP (CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33 では  $DQ_{a,b,c,d} / DQP_{a,b,c,d}$ 、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 では  $DQ_{a,b} / DQP_{a,b}$ ) (またはバイト書き込み動作のサブセット (詳細は書き込みサイクル説明表を参照)) 入力に送信されたデータはデバイスにラッチされ、書き込みが完了します。

書き込み動作中に書き込まれたデータは、 $\overline{BW}$  (CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33 では  $BW_{a,b,c,d}$ 、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 では  $BW_{a,b}$ ) 信号により制御されます。

CY7C1370KV33/CY7C1370KVE33/CY7C1372KV33/CY7C1372KVE33 は、書き込みサイクル説明の表に記載されたバイト書き込み機能を備えています。選択したバイト書き込みセレクト (BW) 入力において書き込みイネーブル入力 ( $\overline{WE}$ ) をアサートすると、所望のバイトのみが選択的に書き込まれます。バイト書き込み動作中に選択されないバイトは、不変のままです。書き込み動作を単純化するためにセルフタイム同期書き込みメカニズムが提供されています。読み出し/変更/書き込みシーケンスを大幅に単純化し、単純なバイト書き込み動作とするために、バイト書き込み機能が組み込まれています。

CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33、および CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 は共通 I/O デバイスであるため、出力がアク

ティブな時にデータをデバイスに駆動してはいけません。データを DQ と DQP (CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33 では  $DQ_{a,b,c,d}$  /  $DQP_{a,b,c,d}$ 、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 では  $DQ_{a,b}$  /  $DQP_{a,b}$ ) 入力に送信する前に、出力イネーブル ( $\overline{OE}$ ) を HIGH にアサートすることができます。この場合、出力ドライバがトライステートになります。安全のため、DQ と DQP (CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33 では  $DQ_{a,b,c,d}$  /  $DQP_{a,b,c,d}$ 、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 では  $DQ_{a,b}$  /  $DQP_{a,b}$ ) は、 $\overline{OE}$  の状態に関わらず、書き込みサイクルのデータ転送中に自動的にトライステートになります。

### バースト書き込みアクセス

CY7C1370KV33 / CY7C1370KVE33 / CY7C1372KV33 / CY7C1372KVE33 は、バースト カウンターを内蔵しており、単一のアドレスを提供してアドレス入力を再アサートせずに最大 4 回の書き込みを行うことを可能にします。シングル書き込みアクセスの節で前述したように、最初のアドレスをロードするために  $\overline{ADV/LD}$  を LOW に駆動する必要があります。次のクロック立ち上がりで  $\overline{ADV/LD}$  が HIGH に駆動されると、チップイネーブル ( $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$ 、 $\overline{CE}_3$ ) および  $\overline{WE}$  入力は無視され、バースト カウンターはインクリメントされます。正しいデータバイトを書き込むために、バースト書き込みの各サイクルで正しい  $\overline{BW}$  (CY7C1370KV33、CY7C1370KVE33 では  $\overline{BW}_{a,b,c,d}$ 、CY7C1372KV33、CY7C1372KVE33 では  $\overline{BW}_{a,b}$ ) 入力を駆動する必要があります。

### スリープモード

ZZ 入力ピンは非同期入力です。ZZ をアサートすると、SRAM は省電力「スリープ」モードに入ります。このスリープモードへからの移行/復帰には 2 クロック サイクルかかります。このモードでは、データの統合性が保証されます。スリープモードに入った時に保留中のアクセスは有効として見なされず、動作完了も保証されません。デバイスはスリープモードに入る前に、選択解除する必要があります。ZZ 入力 LOW に戻った後、 $\overline{CE}_1$ 、 $\overline{CE}_2$  および  $\overline{CE}_3$  は  $t_{ZZREC}$  の間、非アクティブのままにする必要があります。

### インターリーブバーストアドレス表

(MODE = 開放または  $V_{DD}$ )

1 番目のアドレス A1:A0	2 番目のアドレス A1:A0	3 番目のアドレス A1:A0	4 番目のアドレス A1:A0
00	01	10	11
01	00	11	10
10	11	00	01
11	10	01	00

### リニアバーストアドレス表

(MODE = GND)

1 番目のアドレス A1:A0	2 番目のアドレス A1:A0	3 番目のアドレス A1:A0	4 番目のアドレス A1:A0
00	01	10	11
01	10	11	00
10	11	00	01
11	00	01	10

### ZZ モード電気的特性

パラメーター	説明	テスト条件	Min	Max	単位
$I_{DDZZ}$	スリープモードスタンバイ電流	$ZZ \geq V_{DD} - 0.2 V$	-	65	mA
$t_{ZZS}$	デバイスの動作から ZZ まで	$ZZ \geq V_{DD} - 0.2 V$	-	$2t_{CYC}$	ns
$t_{ZZREC}$	ZZ 復帰時間	$ZZ \leq 0.2 V$	$2t_{CYC}$	-	ns
$t_{ZZI}$	ZZ アクティブからスリープ電流まで	このパラメーターはサンプリングされた値	-	$2t_{CYC}$	ns
$t_{RZZI}$	ZZ 非アクティブからスリープ電流終了まで	このパラメーターはサンプリングされた値	0	-	ns

## 真理値表

以下は CY7C1370KV33/CY7C1370KVE33 と CY7C1372KV33/CY7C1372KVE33 の真理値表です。[1、2、3、4、5、6、7]

動作	使用される アドレス	$\overline{CE}$	ZZ	$\overline{ADV/LD}$	$\overline{WE}$	$\overline{BW}_x$	$\overline{OE}$	$\overline{CEN}$	CLK	DQ
ディセレクト サイクル	無し	H	L	L	X	X	X	L	L-H	トライステート
ディセレクト サイクル継続	無し	X	L	H	X	X	X	L	L-H	トライステート
読み出しサイクル (バースト開始)	外部	L	L	L	H	X	L	L	L-H	データ出力 (Q)
読み出しサイクル (バースト継続)	後続	X	L	H	X	X	L	L	L-H	データ出力 (Q)
NOP / ダミー読み出し (バースト開始)	外部	L	L	L	H	X	H	L	L-H	トライステート
ダミー読み出し (バースト継続)	後続	X	L	H	X	X	H	L	L-H	トライステート
書き込みサイクル (バースト開始)	外部	L	L	L	L	L	X	L	L-H	データ入力 (D)
書き込みサイクル (バースト継続)	後続	X	L	H	X	L	X	L	L-H	データ入力 (D)
NOP / 書き込み中止 (バースト開始)	無し	L	L	L	L	H	X	L	L-H	トライステート
書き込み中止 (バースト継続)	後続	X	L	H	X	H	X	L	L-H	トライステート
クロック エッジの無視 (停止)	電流	X	L	X	X	X	X	H	L-H	-
スリープ モード	無し	X	H	X	X	X	X	X	X	トライステート

### 注:

1. X = 「ドントケア」、H = 論理 HIGH、L = 論理 LOW、 $\overline{CE}$  は All Chip Enable がアクティブを意味します。「 $\overline{BW}_x = L$ 」は、少なくとも 1 バイト書き込みセレクト信号がアクティブ、「 $\overline{BW}_x = \text{有効}$ 」は、対象のバイト書き込みセレクト信号がアサートされることを示します。詳細については、書き込みサイクル説明表を参照してください。
2. 書き込みは、 $\overline{WE}$  と  $\overline{BW}_x$  を使って定義されます。詳細については、書き込みサイクル説明表を参照してください。
3. 書き込みサイクルが検出された場合、バイト書き込み中でも、すべての I/O はトライステートになります。
4. DQ ピンと DQP ピンは現行のサイクルと OE 信号によって制御されます。
5.  $\overline{CEN} = H$  の場合は、待ち状態が挿入されます。
6. OE に関わらず、デバイスは電源投入時に選択解除の状態であり、I/O はトライステートの状態です。
7. OE は非同期で、クロック立ち上がりと同期してサンプリングされません。これは、書き込みサイクル中に内部的にマスキングされます。読み出しサイクル中に、OE が非アクティブ、またはデバイスが選択解除された場合、 $DQ_s$  と  $DQP_x$  はトライステートになり、OE がアクティブの場合、 $DQ_s = \text{data}$  となります。

## 部分書き込みサイクルの説明

以下は、CY7C1370KV33/CY7C1370KVE33 の部分書き込みサイクルの説明です。[8、9、10、11]

機能 (CY7C1370KV33/CY7C1370KVE33)	$\overline{WE}$	$\overline{BW}_d$	$\overline{BW}_c$	$\overline{BW}_b$	$\overline{BW}_a$
読み出し	H	X	X	X	X
書き込み - バイト書き込みなし	L	H	H	H	H
バイト a 書き込み - (DQ <sub>a</sub> と DQP <sub>a</sub> )	L	H	H	H	L
バイト b 書き込み - (DQ <sub>b</sub> と DQP <sub>b</sub> )	L	H	H	L	H
バイト b、a 書き込み	L	H	H	L	L
バイト c 書き込み - (DQ <sub>c</sub> と DQP <sub>c</sub> )	L	H	L	H	H
バイト c、a 書き込み	L	H	L	H	L
バイト c、b 書き込み	L	H	L	L	H
バイト c、b、a 書き込み	L	H	L	L	L
バイト d 書き込み - (DQ <sub>d</sub> と DQP <sub>d</sub> )	L	L	H	H	H
バイト d、a 書き込み	L	L	H	H	L
バイト d、b 書き込み	L	L	H	L	H
バイト d、b、a 書き込み	L	L	H	L	L
バイト d、c 書き込み	L	L	L	H	H
バイト d、c、a 書き込み	L	L	L	H	L
バイト d、c、b 書き込み	L	L	L	L	H
全バイト書き込み	L	L	L	L	L

## 部分書き込みサイクルの説明

以下は、CY7C1372KV33/CY7C1372KVE33 の部分書き込みサイクルの説明です。[8、9、10、11]

機能 (CY7C1372KV33/CY7C1372KVE33)	$\overline{WE}$	$\overline{BW}_b$	$\overline{BW}_a$
読み出し	H	X	X
書き込み - バイト書き込みなし	L	H	H
バイト a 書き込み - (DQ <sub>a</sub> と DQP <sub>a</sub> )	L	H	L
バイト b 書き込み - (DQ <sub>b</sub> と DQP <sub>b</sub> )	L	L	H
両バイト書き込み	L	L	L

### 注:

- X = 「ドントケア」、H = 論理 HIGH、L = 論理 LOW、 $\overline{CE}$  は All Chip Enable がアクティブを意味します。「 $\overline{BW}_x = L$ 」は、少なくとも 1 バイト書き込みセレクト信号がアクティブ、「 $\overline{BW}_x = \text{有効}$ 」は、対象のバイト書き込みセレクト信号がアサートされることを示します。詳細については、11 ページの真理値表をご参照ください。
- 書き込みは、 $\overline{WE}$  と  $\overline{BW}_x$  を使って定義されます。詳細については、書き込みサイクル説明表をご参照ください。
- 書き込みサイクルが検出された場合、バイト書き込み中でも、すべての I/O はトリステートになります。
- この表では、バイト書き込みの組み合わせの一部のみを示します。どの  $\overline{BW}_x$  の組み合わせも可能です。書き込みは、アクティブになるバイト書き込み信号に応じて適切に行われます。



## IEEE 1149.1 シリアルバウンダリ スキャン (JTAG)

CY7C1370KV33 は、シリアルバウンダリ スキャン テスト アクセスポート (TAP) を内蔵しています。このデバイスは 1149.1 に完全に準拠しています。TAP は、JEDEC 標準の 3.3V または 2.5V I/O 論理レベルで動作します。

CY7C1370KV33 は、TAP コントローラー、命令レジスタ、バウンダリ スキャン レジスタ、バイパス レジスタ、および ID レジスタを含んでいます。

### JTAG 機能の無効化

JTAG 機能を使用せず SRAM を動作させることができます。TAP コントローラーを無効にするためには、TCK を LOW ( $V_{SS}$ ) に接続してデバイスへのクロック供給を防ぐ必要があります。TDI と TMS は内部でプルアップされ、未接続にすることができます。代わりに、プルアップ抵抗を介して  $V_{DD}$  に接続することもできます。TDO は未接続にする必要があります。電源投入時にデバイスは、デバイス動作を妨げないリセット状態に入ります。

遷移状態の隣の 0、1 の数字は、TCK の立ち上がりエッジでの TMS の値を示します。

### テスト アクセスポート (TAP)

#### テスト クロック (TCK)

テストクロックは TAP コントローラーとのみ併用できます。すべての入力を TCK の立ち上がりエッジで取り込みます。すべての出力は TCK の立ち下がりエッジで駆動されます。

#### テスト モード選択 (TMS)

TMS 入力は、TAP コントローラーにコマンドを送信するために使用され、TCK の立ち上がりエッジでサンプリングされます。TAP を使用しない場合、このボールを開放とすることができます。ボールは内部でプルアップされるため、論理 HIGH レベルになります。

#### テスト データ入力 (TDI)

TDI ボールは、レジスタに情報をシリアル入力するのに使用され、どのレジスタの入力にも接続することができます。TDI と TDO 間のレジスタは、TAP 命令レジスタにロードされた命令によって選択されます。TAP がアプリケーションで使用されていない場合、TDI は内部でプルアップされ、未接続とすることができます。TDI は任意のレジスタの最上位ビット (MSB) に接続されます。

#### テスト データ出力 (TDO)

TDO 出力ボールは、レジスタからデータをクロックに同期してシリアル出力するために使用されます。出力は、TAP ステートマシンの状態に応じてアクティブになります。出力は TCK の立ち下がりエッジで変化します。TDO は、任意のレジスタの最下位ビット (LSB) に接続されます。

### TAP リセットの実行

リセットは、TCK の 5 つの立ち上がりエッジの間 TMS を HIGH ( $V_{DD}$ ) に固定することで実行されます。このリセットは SRAM の動作に影響を与えず、SRAM の動作中に実行できます。

電源投入時には、TDO を High Z 状態にするために TAP は内部でリセットされます。

### TAP レジスタ

SRAM テスト回路の入力と出力データをスキャンすることを可能にするために、TDI と TDO の間にレジスタが接続されます。命令レジスタを介して、一度に選択されるレジスタは 1 つのみです。データは TCK の立ち上がりエッジで TDI ボールに順次ロードされます。データは TCK の立ち下がりエッジで TDO ボールに出力されます。

#### 命令レジスタ

3 ビットの命令を命令レジスタに順次ロードすることができます。16 ページの TAP コントローラーのブロック図に示すように、このレジスタは TDI と TDO ボール間に配置された時にロードされます。電源投入時に、IDCODE 命令が命令レジスタにロードされます。前述したように、コントローラーがリセット状態になった場合にも、IDCODE 命令が命令レジスタにロードされます。

TAP コントローラーが Capture-IR 状態になった時、基板レベルのシリアルテスト データパスの障害分離を可能にするために、2 進数「01」パターンが最下位 2 ビットにロードされます。

#### バイパス レジスタ

レジスタを通してデータを順次にシフトする際の時間を節約するために、特定のチップをスキップすることが有効な場合もあります。バイパス レジスタは、TDI と TDO ボール間に配置できる 1 ビットのレジスタです。これにより、最小限の遅延で SRAM を介してデータをシフトすることができます。BYPASS 命令が実行されると、バイパス レジスタは LOW ( $V_{SS}$ ) に設定されます。

#### バウンダリ スキャン レジスタ

バウンダリ スキャン レジスタは、SRAM 上のすべての入力および双方向ボールに接続されます。

バウンダリ スキャン レジスタは、TAP コントローラーが Capture-DR 状態になった時に RAM I/O リングの内容でロードされ、そしてコントローラーが Shift-DR 状態に入ると TDI と TDO ボール間に配置されます。EXTEST、SAMPLE/PRELOAD、SAMPLE Z 命令は、I/O リングの内容を取り込むのに使用されます。

バウンダリ スキャン順序表は、ビットが接続されている順序を示しています。各ビットは、SRAM パッケージ上の 1 つの端子に対応します。レジスタの MSB は TDI に、LSB は TDO に接続されます。

#### 識別 (ID) レジスタ

IDCODE コマンドが命令レジスタにロードされた時、Capture-DR 状態の間に、ID レジスタにベンダー固有の 32 ビットコードがロードされます。IDCODE は SRAM 内に物理的に組み込まれ、TAP コントローラーが Shift-DR 状態になるとシフトアウトすることができます。ID レジスタのベンダーコードおよびその他の情報は ID レジスタの定義表に記載されていません。

## TAP 命令セット

### 概要

3 ビットの命令レジスタにより、8 つの異なる命令が可能となります。すべての組み合わせは、命令コード表に一覧表示されています。これらの命令の内 3 つは RESERVED で、使用できません。残りの 5 つの命令を以下に詳しく説明します。

命令レジスタが TDI と TDO の間に配置されると、命令は Shift-IR 状態の間に TAP コントローラーにロードされます。この状態の間に、命令は命令レジスタを通して TDI ボールから TDO ボールまでシフトされます。シフトインされた命令を実行するために、TAP コントローラーを Update-IR 状態にする必要があります。

### EXTEST

EXTEST 命令は、プリロードされたデータをシステム出力ピンを通して駆動します。この命令では、Shift-DR 状態の間にシリアルアクセス用にバウンダリ スキャンレジスタを TDI と TDO の間に接続します。

### IDCODE

IDCODE 命令では、ベンダー固有の 32 ビット コードを命令レジスタにロードします。また、命令レジスタを TDI ボールと TDO ボールの間に配置して、TAP コントローラーが Shift-DR 状態に入った時に IDCODE をデバイスからシフトアウトします。

IDCODE 命令は、電源投入時または TAP コントローラーが「Test-Logic-Reset」状態に入る度に、命令レジスタにロードされます。

### SAMPLE Z

SAMPLE Z 命令により、TAP コントローラーが Shift-DR 状態に入った時にバウンダリ スキャンレジスタが TDI と TDO ボールの間に接続されます。また、この命令はすべての SRAM 出力を High Z 状態にします。

### SAMPLE/PRELOAD

SAMPLE/PRELOAD は 1149.1 標準の必須命令です。SAMPLE/PRELOAD 命令が命令レジスタにロードされ、TAP コントローラーが Capture-DR 状態になると、その時点での入力と出力ピン上のデータはバウンダリ スキャン レジスタに取り込まれます。

TAP コントローラー クロックは最大 20MHz の周波数で動作するのに対して、SRAM クロックは桁違いに速い周波数で動作することに注意してください。クロック周波数に大きな差があるため、入力または出力は Capture-DR 状態中に変化する可能性があります。その後、TAP は変化中（メタステーブル状態）の信号を取り込もうとするかもしれませんが、これはデバイスに悪影響を与えませんが、取り込まれた値に対する保証はありません。再現性のない結果となる場合があります。

バウンダリ スキャン レジスタが信号の正しい値を取り込むために、SRAM 信号は、TAP コントローラーのキャプチャ セットアップ + ホールド時間 ( $t_{CS} + t_{CH}$ ) を満たす十分な安定時間を取る必要があります。SAMPLE/PRELOAD 命令の間にクロックを停止する（または遅くする）方法が設計にない場合、SRAM クロック入力は正常に取り込まれない場合があります。これが問題になっても、他のすべての信号を取り込むことは依然として可能で、単にバウンダリ スキャン レジスタに取り込まれた CK および CK の値を無視するだけで済みます。

データが取り込まれると、TAP を Shift-DR 状態に移行させることでデータをシフトアウトすることができます。これにより、バウンダリ スキャンレジスタが TDI と TDO ピンの間に配置されます。

PRELOAD では、他のバウンダリ スキャン テスト動作の選択の前に、初期データ パターンをバウンダリ スキャン レジスタセルのラッチされたパラレル出力に配置します。

SAMPLE および PRELOAD のデータのシフトは、必要に応じて同時に実行することができます。つまり、取り込まれたデータがシフトアウトされている間にプリロードされたデータがシフトインされます。

### BYPASS

BYPASS 命令が命令レジスタにロードされ、TAP が Shift-DR 状態になると、バイパス レジスタは TDI と TDO ボールの間に配置されます。BYPASS 命令の利点は、複数のデバイスが基板上で互いに接続されている時にバウンダリ スキャン バスを短縮することです。

### EXTEST OUTPUT BUS TRISTATE

IEEE 標準 1149.1 によると、TAP コントローラーが出力バスをトライステートにできることが必須です。

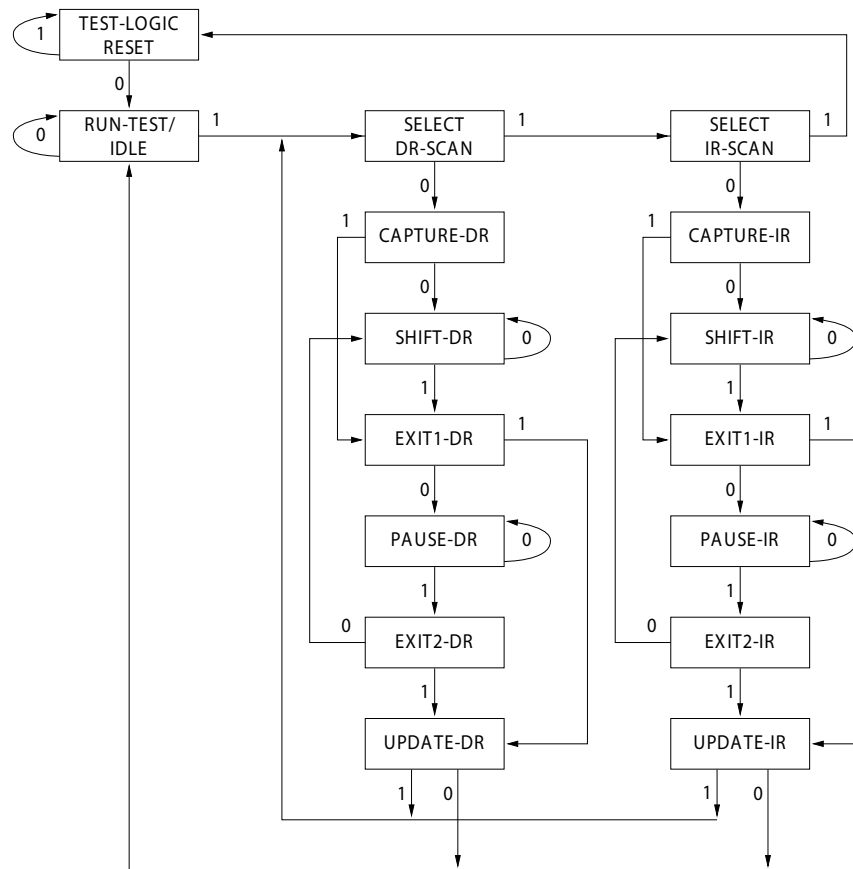
バウンダリ スキャン レジスタには、ビット 89 に位置付けられた特別なビットがあります (165 ボール FBGA パッケージの場合)。「extest output bus tristate」と呼ばれるこのスキャン セルは、TAP コントローラーで「Update-DR」状態中にプリロードレジスタにラッチされた時、EXTEST が現時点の命令として入力されると、出力 (Q バス) ピンの状態を直接制御します。このビットが HIGH の時、出力バッファは出力バスを駆動することが出来ます。LOW の時、出力バスを High Z 状態に移行させます。

Shift-DR 状態中に SAMPLE/PRELOAD または EXTEST コマンドを入力して、その後所望のビットをそのセルにシフトすることでこのビットをセットできます。「Update-DR」状態の間に、そのシフト レジスタ セルにロードされた値はプリロード レジスタにラッチされます。EXTEST 命令を入力すると、このビットは出力 Q バス ピンを直接制御します。デバイスが電源投入された時、及び TAP コントローラーが「Test-Logic-Reset」状態になった時に出力を有効にするために、このビットは予め HIGH にセットされていることに注意してください。

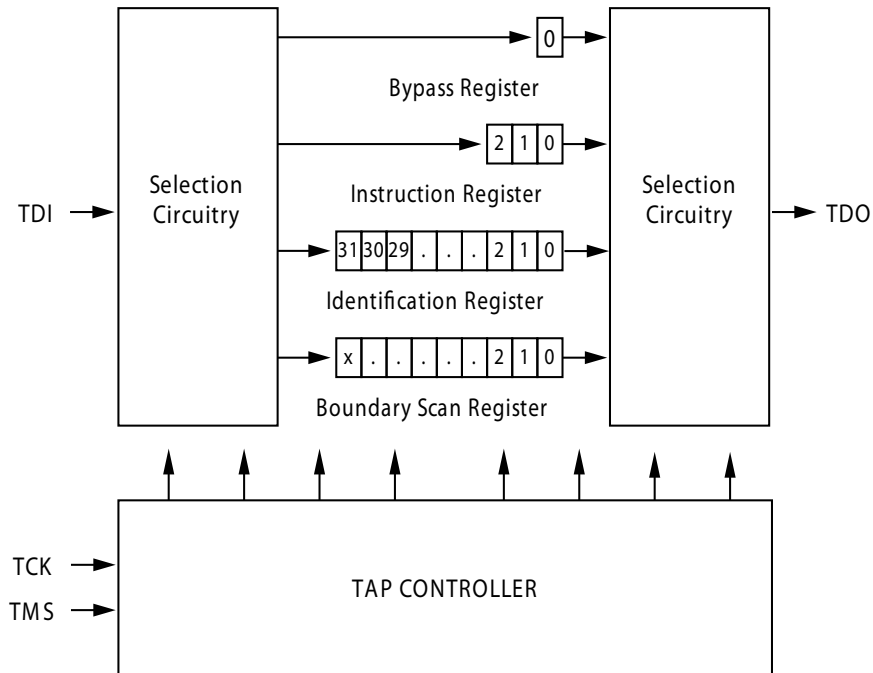
### Reserved

これらの命令は実装されていませんが、将来使用のために準備されています。これらの命令を使用しないでください。

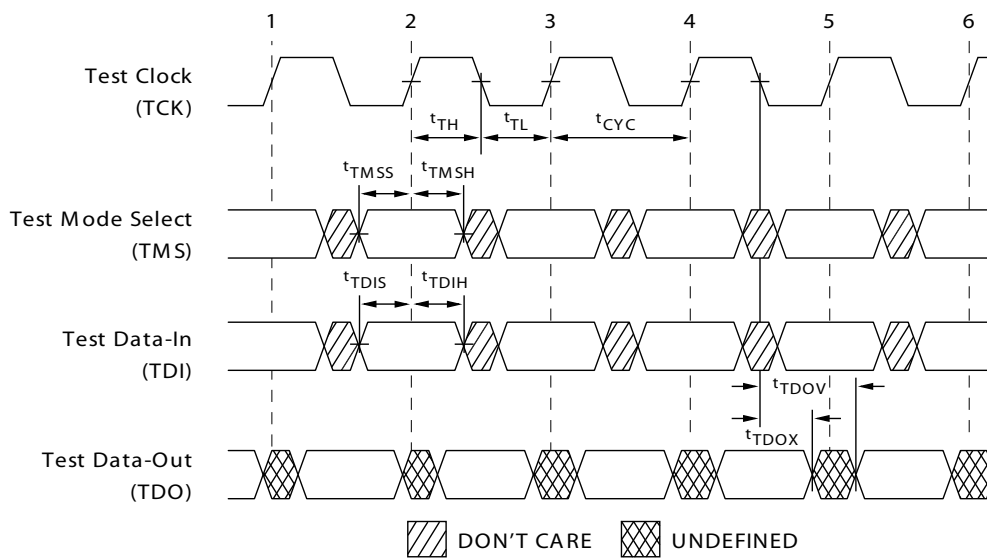
TAP コントローラー状態遷移図



### TAP コントローラーのブロック図



### TAP タイミング





## TAP AC スイッチング特性

動作範囲において

パラメーター [12、13]	説明	Min	Max	単位
<b>クロック</b>				
$t_{TCYC}$	TCK クロック サイクル時間	50	–	ns
$t_{TF}$	TCK クロック周波数	–	20	MHz
$t_{TH}$	TCK クロック HIGH 時間	20	–	ns
$t_{TL}$	TCK クロック LOW 時間	20	–	ns
<b>出力時間</b>				
$t_{TDOV}$	TCK クロック LOW から TDO 有効まで	–	10	ns
$t_{TDOX}$	TCK クロック LOW から TDO 無効まで	0	–	ns
<b>セットアップ時間</b>				
$t_{TMSS}$	TCK クロック立ち上がりまでの TMS セットアップ時間	5	–	ns
$t_{TDIS}$	TCK クロック立ち上がりまでの TDI セットアップ時間	5	–	ns
$t_{CS}$	TCK の立ち上がりまでのキャプチャ セットアップ時間	5	–	ns
<b>ホールド時間</b>				
$t_{TMSH}$	TCK クロック立ち上がり後の TMS ホールド時間	5	–	ns
$t_{TDIH}$	TCK クロック立ち上がり後の TDI ホールド時間	5	–	ns
$t_{CH}$	TCK クロック立ち上がり後のキャプチャ ホールド時間	5	–	ns

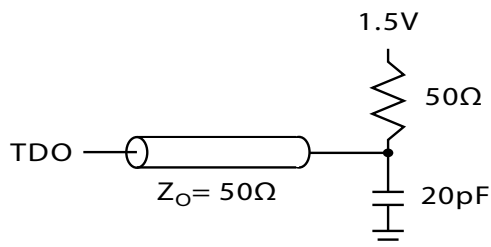
**注:**

12.  $t_{CS}$  と  $t_{CH}$  は、バウンダリ スキャン レジスタからデータをラッチするためのセットアップ時間とホールド時間を示します。  
13. テスト条件は、TAP AC テスト条件での負荷を使用して指定されます。  $t_R/t_F = 1ns$ 。

### 3.3V TAP AC テスト条件

入力パルス レベル .....	$V_{SS} \sim 3.3V$
入力の立ち上がりと立ち下がり時間 (スルーレート) .....	2V/ns
入力タイミングのリファレンス電圧レベル .....	1.5V
出力のリファレンス電圧レベル .....	1.5V
テスト負荷終端電源電圧 .....	1.5V

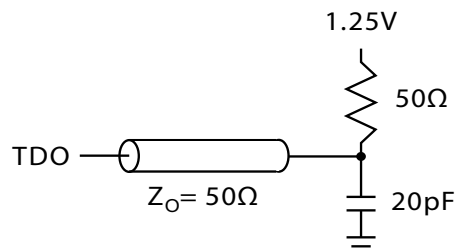
### 3.3V TAP AC 出力負荷の等価回路



### 2.5V TAP AC テスト条件

入力パルス レベル .....	$V_{SS} \sim 2.5V$
入力の立ち上がりと立ち下がり時間 (スルーレート) .....	2V/ns
入力タイミングのリファレンス電圧レベル .....	1.25V
出力のリファレンス電圧レベル .....	1.25V
テスト負荷終端電源電圧 .....	1.25V

### 2.5V TAP AC 出力負荷の等価回路



### TAP DC 電気的特性と動作条件

(特記されていない限り、 $0^{\circ}C < T_A < +70^{\circ}C$ ;  $V_{DD} = 3.3V \pm 0.165V$ )

パラメーター <sup>[14]</sup>	説明	テスト条件	Min	Max	単位
$V_{OH1}$	出力 HIGH 電圧	$I_{OH} = -4.0mA, V_{DDQ} = 3.3V$	2.4	-	V
		$I_{OH} = -1.0mA, V_{DDQ} = 2.5V$	2.0	-	V
$V_{OH2}$	出力 HIGH 電圧	$I_{OH} = -100\mu A, V_{DDQ} = 3.3V$	2.9	-	V
		$I_{OH} = -100\mu A, V_{DDQ} = 2.5V$	2.1	-	V
$V_{OL1}$	出力 LOW 電圧	$I_{OL} = 8.0mA, V_{DDQ} = 3.3V$	-	0.4	V
		$I_{OL} = 8.0mA, V_{DDQ} = 2.5V$	-	0.4	V
$V_{OL2}$	出力 LOW 電圧	$I_{OL} = 100\mu A, V_{DDQ} = 3.3V$	-	0.2	V
		$I_{OL} = 100\mu A, V_{DDQ} = 2.5V$	-	0.2	V
$V_{IH}$	入力 HIGH 電圧	$V_{DDQ} = 3.3V$	2.0	$V_{DD} + 0.3$	V
		$V_{DDQ} = 2.5V$	1.7	$V_{DD} + 0.3$	V
$V_{IL}$	入力 LOW 電圧	$V_{DDQ} = 3.3V$	-0.5	0.7	V
		$V_{DDQ} = 2.5V$	-0.3	0.7	V
$I_x$	入力負荷電流	$GND \leq V_{IN} \leq V_{DDQ}$	-5	5	$\mu A$

注:

14. すべての電圧は  $V_{SS}$  (GND) を基準にしています。

## IDレジスタの定義

命令フィールド	CY7C1370KV33	説明
リビジョン番号 (31:29)	000	バージョン番号用に予約済み
サイプレスのデバイス ID (28:12) <sup>[15]</sup>	01011001000010101	将来使用のために予約済み
サイプレスの JEDEC ID (11:1)	00000110100	SRAM ベンダーの固有識別
ID レジスタの有無 (0)	1	ID レジスタの有無を示す

## スキャンレジスタサイズ

レジスタ名	ビットサイズ (×36)
命令	3
バイパス	1
ID	32
バウンダリ スキャン順序 (165 ボール FBGA パッケージ)	89

## IDコード

命令	コード	説明
EXTEST	000	入力/出力リングの内容を取り込む。バウンダリ スキャン レジスタを TDI と TDO の間に配置。すべての SRAM 出力を High Z 状態に強制的に移行
IDCODE	001	ベンダー ID コードを ID レジスタにロードし、レジスタを TDI と TDO の間に配置。この処理は SRAM 動作に影響を与えない
SAMPLE Z	010	入力/出力リングの内容を取り込む。バウンダリ スキャン レジスタを TDI と TDO の間に配置。すべての SRAM 出力ドライバーを High Z 状態に強制的に移行
RESERVED	011	未使用：今後使用するために予約されている
SAMPLE/PRELOAD	100	入力/出力リングの内容を取り込む。バウンダリ スキャン レジスタを TDI と TDO の間に配置。SRAM 動作に影響を与えない
RESERVED	101	未使用：今後使用するために予約されている
RESERVED	110	未使用：今後使用するために予約されている
BYPASS	111	バイパス レジスタを TDI と TDO の間に配置。この処理は SRAM 動作に影響を与えない

**注：**

15. 本デバイスの 2.5V と 3.3V バージョンの両方のレジスタ定義ではビット #24 が「1」です。

## バウンダリ スキャン順序

165 ボール FBGA [16、17]

ビット番号	ボール ID
1	N6
2	N7
3	N10
4	P11
5	P8
6	R8
7	R9
8	P9
9	P10
10	R10
11	R11
12	H11
13	N11
14	M11
15	L11
16	K11
17	J11
18	M10
19	L10
20	K10
21	J10
22	H9
23	H10
24	G11
25	F11
26	E11
27	D11
28	G10
29	F10
30	E10

ビット番号	ボール ID
31	D10
32	C11
33	A11
34	B11
35	A10
36	B10
37	A9
38	B9
39	C10
40	A8
41	B8
42	A7
43	B7
44	B6
45	A6
46	B5
47	A5
48	A4
49	B4
50	B3
51	A3
52	A2
53	B2
54	C2
55	B1
56	A1
57	C1
58	D1
59	E1
60	F1

ビット番号	ボール ID
61	G1
62	D2
63	E2
64	F2
65	G2
66	H1
67	H3
68	J1
69	K1
70	L1
71	M1
72	J2
73	K2
74	L2
75	M2
76	N1
77	N2
78	P1
79	R1
80	R2
81	P3
82	R3
83	P2
84	R4
85	P4
86	N5
87	P6
88	R6
89	内部

**注:**

- 16. NC (未接続) のボールは LOW にプリセットされます。
- 17. ビット #89 は HIGH にプリセットされます。

## 最大定格

最大定格を超えると、デバイスの寿命が短くなる可能性があります。これらのユーザーガイドラインはテストされていません。

保存温度 ..... -65°C ~ +150°C  
 通電時の周囲温度 ..... -55°C ~ +125°C  
 GND を基準とした V<sub>DD</sub> ..... -0.5V ~ +4.6V  
 GND に対する V<sub>DDQ</sub> 上の電源電圧 ..... -0.5V ~ +V<sub>DD</sub>  
 トライステート状態の出力に印加される  
 DC 電圧 ..... -0.5V ~ V<sub>DDQ</sub> + 0.5V  
 DC 入力電圧 ..... -0.5V ~ V<sub>DD</sub> + 0.5V  
 出力 (LOW) への電流 ..... 20mA  
 静電放電時の電圧  
 (MIL-STD-883、メソッド 3015 による) ..... > 2001V  
 ラッチアップ電流 ..... > 200mA

## 動作範囲

範囲	周囲温度	V <sub>DD</sub>	V <sub>DDQ</sub>
民生用	0°C ~ +70°C	3.3V - 5% / +10%	V <sub>DD</sub> 接続の 2.5V - 5%
産業用	-40°C ~ +85°C		

## 中性子ソフト エラー耐性

パラメーター	説明	テスト条件	Typ	Max*	単位
LSBU (ECC なしのデバイス)	論理 シングルビット アップセット	25°C	197	216	FIT/ Mb
			0	0.01	FIT/ Mb
LMBU	論理 マルチビット アップセット	25°C	0	0.01	FIT/ Mb
SEL	シングルイベント ラッチアップ	85°C	0	0.1	FIT/ Dev

\* テスト中に LMBU または SEL イベントは発生しない; 本項は  $\chi^2$  分布の 95% 信頼上限を示す。詳細は、アプリケーションノート AN54908「Accelerated Neutron SER Testing and Calculation of Terrestrial Failure Rates」を参照

## 電気的特性

動作範囲において

パラメーター <sup>[18, 19]</sup>	説明	テスト条件	Min	Max	単位	
V <sub>DD</sub>	電源電圧		3.135	3.6	V	
V <sub>DDQ</sub>	I/O 電源電圧	3.3V I/O の場合	3.135	V <sub>DD</sub>	V	
		2.5V I/O の場合	2.375	2.625	V	
V <sub>OH</sub>	出力 HIGH 電圧	3.3V I/O、I <sub>OH</sub> = -4.0mA の場合	2.4	-	V	
		2.5V I/O、I <sub>OH</sub> = -1.0mA の場合	2.0	-	V	
V <sub>OL</sub>	出力 LOW 電圧	3.3V I/O、I <sub>OL</sub> = 8.0mA の場合	-	0.4	V	
		2.5V I/O、I <sub>OL</sub> = 1.0mA の場合	-	0.4	V	
V <sub>IH</sub>	入力 HIGH 電圧 <sup>[18]</sup>	3.3V I/O の場合	2.0	V <sub>DD</sub> + 0.3V	V	
		2.5V I/O の場合	1.7	V <sub>DD</sub> + 0.3V	V	
V <sub>IL</sub>	入力 LOW 電圧 <sup>[18]</sup>	3.3V I/O の場合	-0.3	0.8	V	
		2.5V I/O の場合	-0.3	0.7	V	
I <sub>X</sub>	入力リーク電流 (ZZ と MODE を除く)	GND ≤ V <sub>I</sub> ≤ V <sub>DDQ</sub>	-5	5	μA	
		MODE の入力電流	入力 = V <sub>SS</sub>	-30		-
			入力 = V <sub>DD</sub>	-		5
		ZZ の入力電流	入力 = V <sub>SS</sub>	-5		-
入力 = V <sub>DD</sub>	-		30			

注:

18. オーバーシュート: V<sub>IH(AC)</sub> < V<sub>DD</sub> + 1.5V (パルス幅は t<sub>CYC</sub>/2 未満)、アンダーシュート: V<sub>IL(AC)</sub> > -2V (パルス幅は t<sub>CYC</sub>/2 未満)。  
 19. T<sub>Power-up</sub>: 少なくとも 200ms 以上での 0V から V<sub>DD(min)</sub> までの直線昇圧を前提としています。この期間中は、V<sub>IH</sub> < V<sub>DD</sub>、V<sub>DDQ</sub> ≤ V<sub>DD</sub> です。

## 電気的特性 ( 続き )

動作範囲において

パラメータ <sup>[18、19]</sup>	説明	テスト条件	Min	Max	単位		
$I_{OZ}$	出力リーク電流	$GND \leq V_I \leq V_{DDQ}$ 、出力が無効	-5	5	$\mu A$		
$I_{DD}$	$V_{DD}$ 動作時電源	$V_{DD} = \text{Max}$ 、 $I_{OUT} = 0\text{mA}$ 、 $f = f_{MAX} = 1/t_{CYC}$	4ns のサイクル、250MHz	$\times 18$	-	180	mA
				$\times 36$	-	200	
			5ns のサイクル、200MHz	$\times 18$	-	158	
				$\times 36$	-	178	
			6ns のサイクル、167MHz	$\times 18$	-	143	
				$\times 36$	-	163	
$I_{SB1}$	自動 CE パワーダウン電流 - TTL 入力	最大 $V_{DD}$ 、デバイス選択解除、 $V_{IN} \geq V_{IH}$ または $V_{IN} \leq V_{IL}$ 、 $f = f_{MAX} = 1/t_{CYC}$	4ns サイクル、250MHz	$\times 18$	-	75	mA
				$\times 36$	-	80	
			5ns のサイクル、200MHz	$\times 18$	-	75	
				$\times 36$	-	80	
			6ns サイクル、167MHz	$\times 18$	-	75	
				$\times 36$	-	80	
$I_{SB2}$	自動 CE パワーダウン電流 - CMOS 入力	最大 $V_{DD}$ 、デバイス選択解除、 $V_{IN} \leq 0.3V$ または $V_{IN} \geq V_{DDQ} - 0.3V$ 、 $f = 0$	すべてのスピードグレード	$\times 18$	-	65	mA
				$\times 36$	-	70	
$I_{SB3}$	自動 CE パワーダウン電流 - CMOS 入力	最大 $V_{DD}$ 、デバイス選択解除、 $V_{IN} \leq 0.3V$ または $V_{IN} \geq V_{DDQ} - 0.3V$ 、 $f = f_{MAX} = 1/t_{CYC}$	4ns サイクル、250MHz	$\times 18$	-	75	mA
				$\times 36$	-	80	
			5ns のサイクル、200MHz	$\times 18$	-	75	
				$\times 36$	-	80	
			6ns のサイクル、167MHz	$\times 18$	-	75	
				$\times 36$	-	80	
$I_{SB4}$	自動 CE パワーダウン電流 - TTL 入力	最大 $V_{DD}$ 、デバイス選択解除、 $V_{IN} \geq V_{IH}$ または $V_{IN} \leq V_{IL}$ 、 $f = 0$	すべての速度グレード	$\times 18$	-	65	mA
				$\times 36$	-	70	

## 容量

パラメーター	説明	テスト条件	100ピン TQFP Max	165ボール FBGA Max	単位
$C_{IN}$	入力静電容量	$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、 $f = 1\text{MHz}$ 、 $V_{DD} = 3.3\text{V}$ 、 $V_{DDQ} = 2.5\text{V}$	5	5	pF
$C_{CLK}$	クロック入力静電容量		5	5	pF
$C_{I/O}$	入力/出力静電容量		5	5	pF

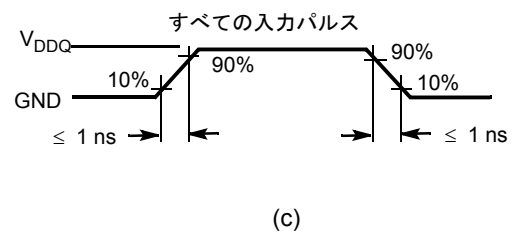
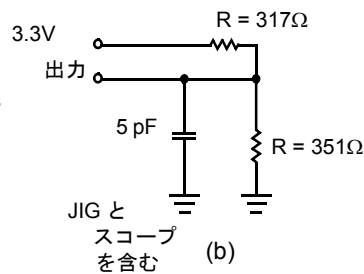
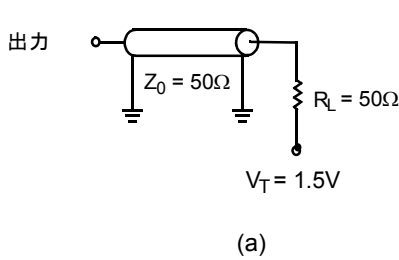
## 熱抵抗

パラメーター	説明	テスト条件	100ピン TQFP パッケージ	165ボール FBGA パッケージ	単位	
$Q_{JA}$	熱抵抗 (ジャンクションから周囲)	テスト条件は、EIA/JESD51による、熱インピーダンスを測定するための標準的なテスト方法と手順に従う	無風時 (0m/s)	37.95	17.34	$^\circ\text{C/W}$
			空冷 (1m/s)	33.19	14.33	$^\circ\text{C/W}$
			空冷 (3m/s)	30.44	12.63	$^\circ\text{C/W}$
$Q_{JB}$	熱抵抗 (ジャンクションからボード)	--	24.07	8.95	$^\circ\text{C/W}$	
$Q_{JC}$	熱抵抗 (ジャンクションからケース)		8.36	3.50	$^\circ\text{C/W}$	

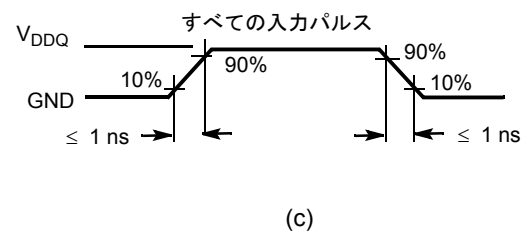
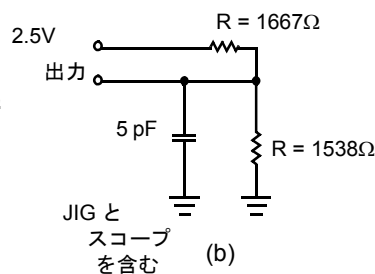
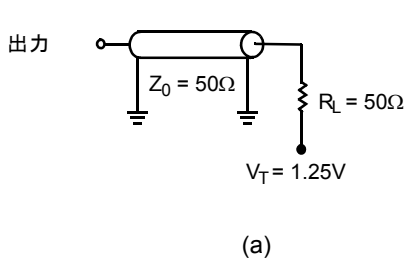
## AC テストの負荷と波形

図 3. AC テストの負荷と波形

### 3.3V I/O テスト負荷



### 2.5V I/O テスト負荷



## スイッチング特性

動作範囲において

パラメーター [20, 21]	説明	-250		-200		-167		単位
		Min	Max	Min	Max	Min	Max	
$t_{Power}^{[22]}$	$V_{CC}(typ)$ から最初の読み出し/書き込みアクセス	1	-	1	-	1	-	ms
<b>クロック</b>								
$t_{CYC}$	クロック サイクル期間	4.0	-	5	-	6	-	ns
$F_{MAX}$	最大動作周波数	-	250	-	200	-	167	MHz
$t_{CH}$	クロック HIGH	1.5	-	2.0	-	2.4	-	ns
$t_{CL}$	クロック LOW	1.5	-	2.0	-	2.4	-	ns
<b>出力時間</b>								
$t_{CO}$	CLK 立ち上がり後のデータ出力有効時間	-	2.5	-	3.2	-	3.4	ns
$t_{EOV}$	$\overline{OE}$ LOW から出力有効まで	-	2.6	-	3.0	-	3.4	ns
$t_{DOH}$	CLK 立ち上がり後のデータ出力ホールド時間	1.0	-	1.5	-	1.5	-	ns
$t_{CHZ}$	クロックから High Z まで [23, 24, 25]	-	2.6	-	3.0	-	3.4	ns
$t_{CLZ}$	クロックから Low Z まで [23, 24, 25]	1.0	-	1.3	-	1.5	-	ns
$t_{EOHZ}$	$\overline{OE}$ HIGH から出力 High Z まで [23, 24, 25]	-	2.6	-	3.0	-	3.4	ns
$t_{EOLZ}$	$\overline{OE}$ LOW から出力 Low Z まで [23, 24, 25]	0	-	0	-	0	-	ns
<b>セットアップ時間</b>								
$t_{AS}$	CLK 立ち上がり前のアドレス セットアップ時間	1.2	-	1.4	-	1.5	-	ns
$t_{DS}$	CLK 立ち上がり前のデータ入力セットアップ時間	1.2	-	1.4	-	1.5	-	ns
$t_{CENS}$	CLK 立ち上がり前の $\overline{CEN}$ セットアップ時間	1.2	-	1.4	-	1.5	-	ns
$t_{WES}$	CLK 立ち上がり前の $\overline{WE}$ 、 $\overline{BW}_x$ セットアップ時間	1.2	-	1.4	-	1.5	-	ns
$t_{ALS}$	CLK 立ち上がり前の $\overline{ADV}/\overline{LD}$ セットアップ時間	1.2	-	1.4	-	1.5	-	ns
$t_{CES}$	チップ セレクトのセットアップ時間	1.2	-	1.4	-	1.5	-	ns
<b>ホールド時間</b>								
$t_{AH}$	CLK 立ち上がり後のアドレス ホールド時間	0.3	-	0.4	-	0.5	-	ns
$t_{DH}$	CLK 立ち上がり後のデータ入力ホールド時間	0.3	-	0.4	-	0.5	-	ns
$t_{CENH}$	CLK 立ち上がり後の $\overline{CEN}$ ホールド時間	0.3	-	0.4	-	0.5	-	ns
$t_{WEH}$	CLK 立ち上がり後の $\overline{WE}$ 、 $\overline{BW}_x$ ホールド時間	0.3	-	0.4	-	0.5	-	ns
$t_{ALH}$	CLK 立ち上がり後の $\overline{ADV}/\overline{LD}$ ホールド時間	0.3	-	0.4	-	0.5	-	ns
$t_{CEH}$	CLK 立ち上がり後のチップ セレクト ホールド時間	0.3	-	0.4	-	0.5	-	ns

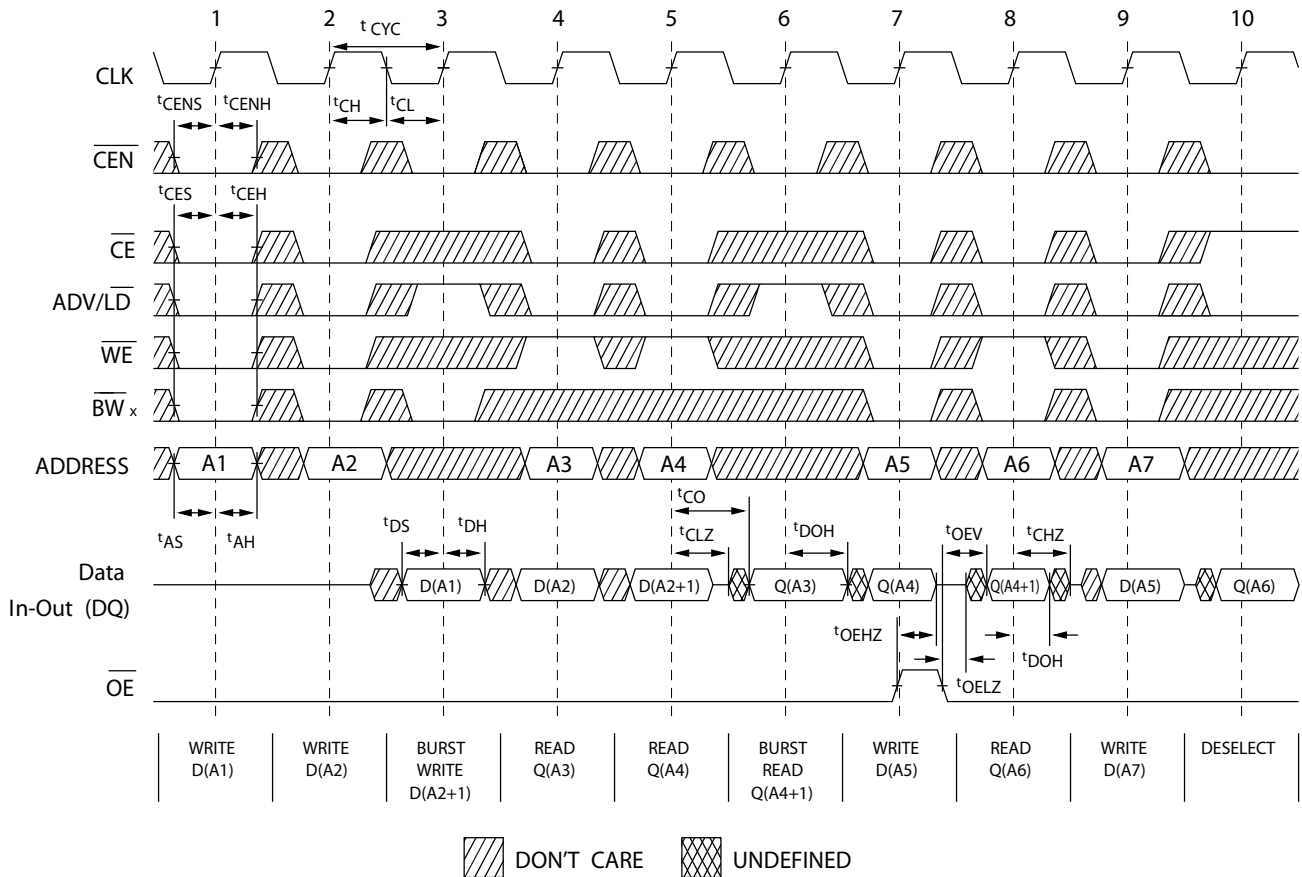
**注:**

20. タイミングの基準電圧レベルは、 $V_{DDQ} = 3.3V$  の場合は 1.5V であり、 $V_{DDQ} = 2.5V$  の場合は 1.25V です。
21. 特記されていない限り、テスト条件は 23 ページの図 3 の (a) に示す通りです。
22. このデバイスは電圧レギュレータを内蔵しています； $t_{power}$  は、読み出しまたは書き込み処理が開始される前に、まず  $V_{DD}$  (最小値) を超えた電源を供給する必要がある時間です。
23.  $t_{CHZ}$ 、 $t_{CLZ}$ 、 $t_{EOLZ}$ 、 $t_{EOHZ}$  は 23 ページの図 3 の (b) に示した AC テスト条件で指定されます。遷移は定常状態での電圧  $\pm 200mV$  の電圧レベルで測定されます。
24. 任意の所与の電圧と温度において、同じデータバスを共用する SRAM 間のバス競合を回避するためには、 $t_{EOHZ}$  は  $t_{EOLZ}$  より小さく、 $t_{CHZ}$  は  $t_{CLZ}$  より小さいことが必要です。これらの仕様はバス競合条件を意味せず、最悪の場合のユーザー条件において保証されるパラメーターを反映しています。デバイスは、同じシステム条件の下で Low Z の前に High Z になるように設計されています。
25. このパラメーターは抜き取りテストであり、100% テストはされていません。



スイッチング波形

図 4. 読み出し/書き込み/タイミング [26、27、28]



注:  
26. この波形の場合、ZZはLOWに保持されます。  
27.  $\overline{CE}$ がLOWの場合、 $\overline{CE}_1$ はLOW、 $\overline{CE}_2$ はHIGH、 $\overline{CE}_3$ はLOWです。 $\overline{CE}$ がHIGHの場合、 $\overline{CE}_1$ はHIGH、または $\overline{CE}_2$ はLOW、または $\overline{CE}_3$ はHIGHです。  
28. バーストシーケンスの順序は、MODEピンのステータスにより判定されます(0=リニア、1=インターリーブ)。バースト動作は任意です。

スイッチング波形 (続き)

図 5. NOP、STALL、および DESELECT サイクル [29、30、31]

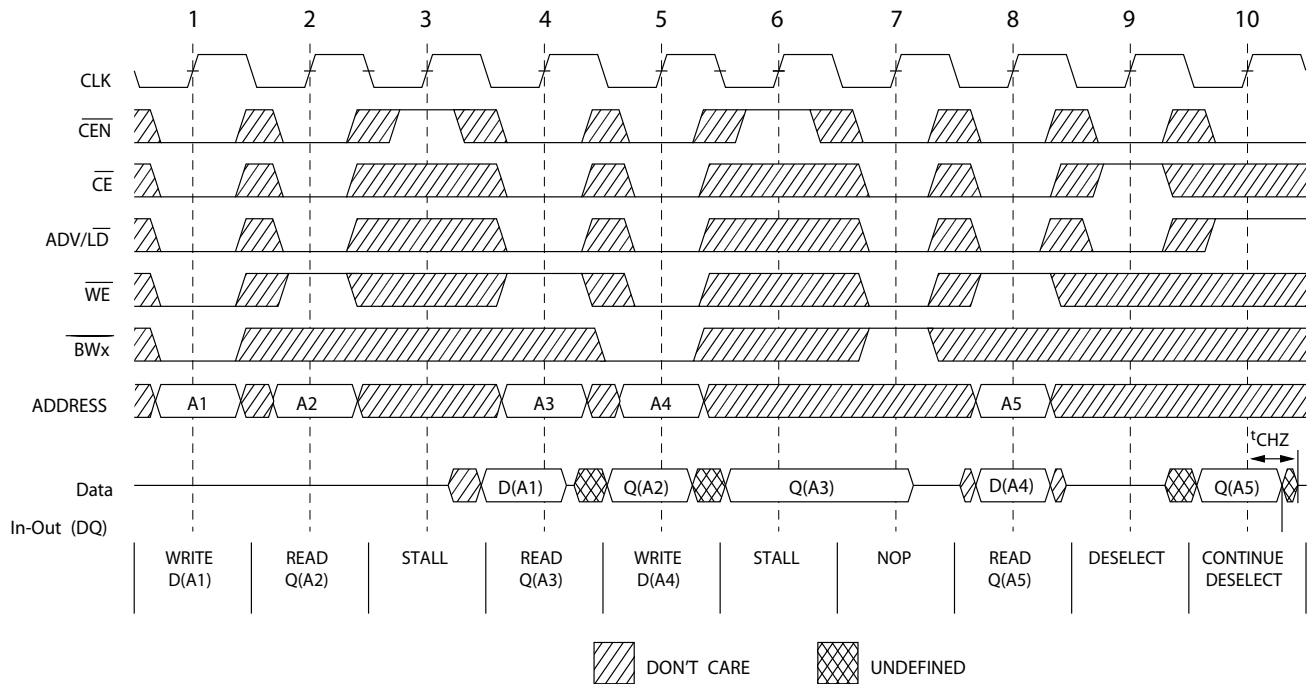
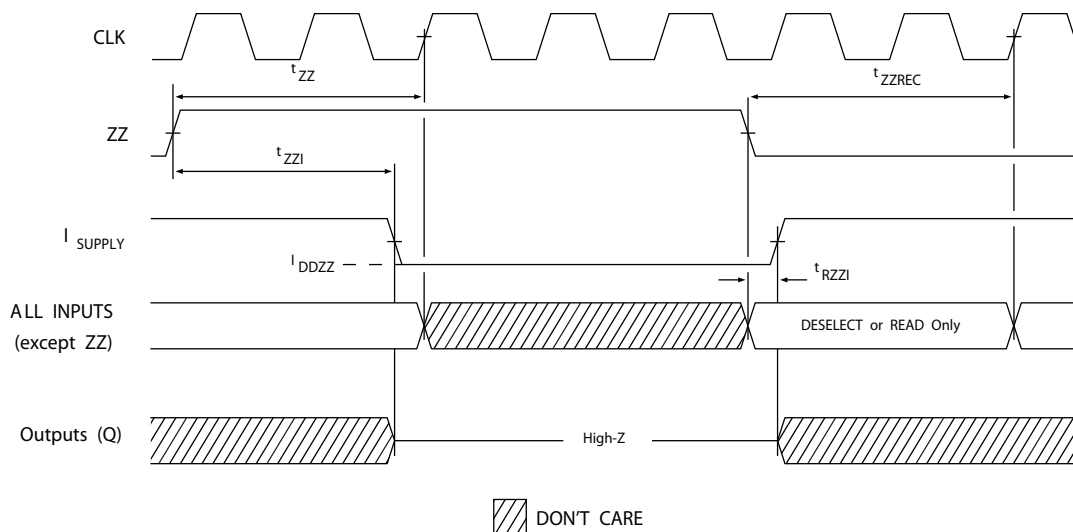


図 6. ZZ モード タイミング [32、33]



- 注:
- 29. この波形の場合、ZZはLOWに保持されます。
  - 30.  $\overline{CE}$ がLOWの場合、 $\overline{CE}_1$ はLOW、 $\overline{CE}_2$ はHIGH、 $\overline{CE}_3$ はLOWです。 $\overline{CE}$ がHIGHの場合、 $\overline{CE}_1$ はHIGH、または $\overline{CE}_2$ がLOW、または $\overline{CE}_3$ がHIGH。
  - 31. クロックエッジ無視またはストールサイクル(クロック3)は $\overline{CEN}$ が一時停止をもたらすために使用されていることを示します。このサイクルでは、書き込みは実行されません。
  - 32. ZZモードに入る時、デバイスを選択解除する必要があります。デバイスを選択解除するためのすべての可能な信号条件については、サイクル説明表を参照してください。
  - 33. ZZスリープモードを終了した時、I/OはHigh Z状態になります。

## 注文情報

サイプレスは、様々なコンフィギュレーションおよび機能を有する本製品の他のバージョンを提供しています。下表には、現在提供されている部品のみを示します。

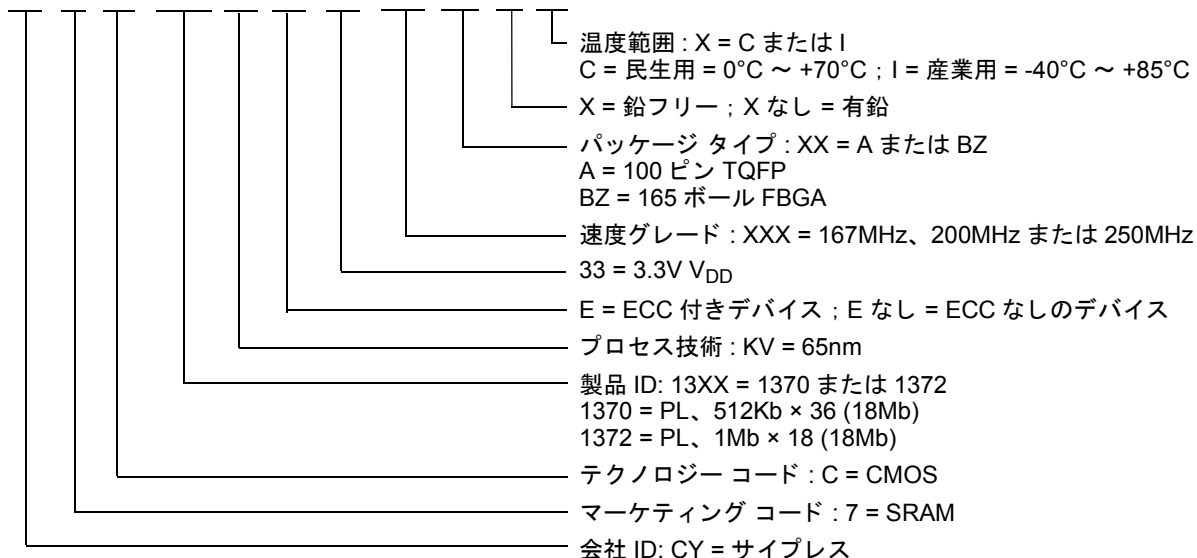
すべてのオプションの完全な一覧については、サイプレス ウェブサイト [www.cypress.com](http://www.cypress.com) にアクセスし、製品概要のページ <http://www.cypress.com/products> を参照するか、または最寄りの販売代理店までお問い合わせください。

サイプレスは、世界中に事業所やソリューション センター、販売代理店を持っています。お客様の最寄りのオフィスについては、サイプレスの <http://www.cypress.com/go/datasheet/offices> をご覧ください。

速度 (MHz)	注文コード	パッケージ図	製品とパッケージ タイプ	動作範囲
167	CY7C1370KV33-167AXC	51-85050	100 ピン TQFP (14 × 20 × 1.4mm) 鉛フリー	民生用
	CY7C1372KV33-167AXC			
	CY7C1370KV33-167BZXC	51-85180	165 ボール FBGA (13 × 15 × 1.4mm) 鉛フリー	産業用
	CY7C1370KV33-167AXI	51-85050	100 ピン TQFP (14 × 20 × 1.4mm) 鉛フリー	
	CY7C1370KVE33-167AXI			
	CY7C1372KV33-167AXI			
CY7C1372KVE33-167AXI				
200	CY7C1370KV33-200AXC	51-85050	100 ピン TQFP (14 × 20 × 1.4mm) 鉛フリー	民生用
	CY7C1372KV33-200AXC			
	CY7C1370KV33-200AXI	51-85050	100 ピン TQFP (14 × 20 × 1.4mm) 鉛フリー	産業用
250	CY7C1370KV33-250AXC	51-85050	100 ピン TQFP (14 × 20 × 1.4mm) 鉛フリー	民生用

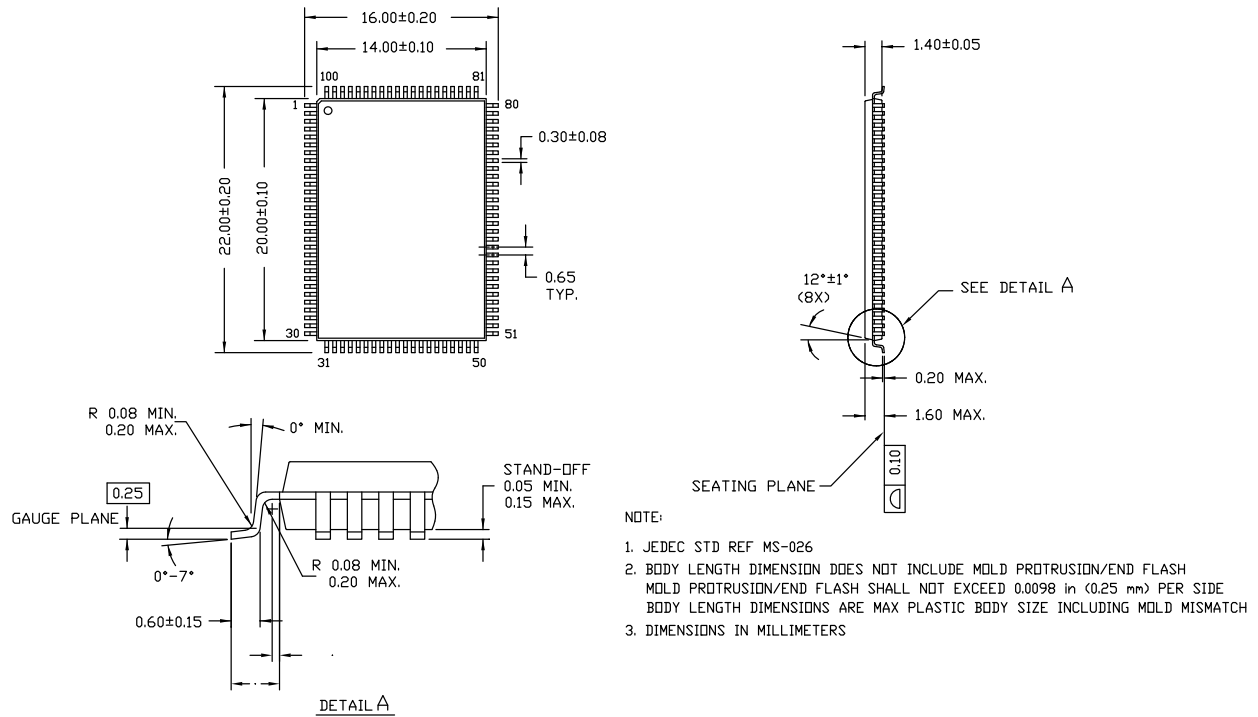
## 注文コードの定義

CY 7 C 13XX KV E 33 - XXX XX X X



パッケージ図

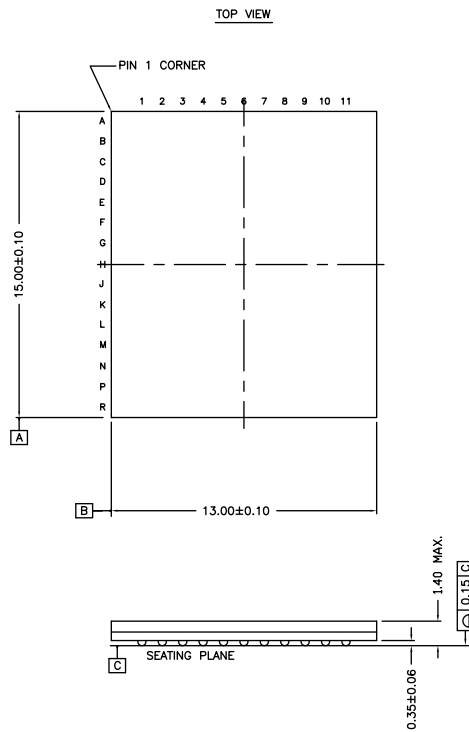
図 7. 100ピン TQFP (14 × 20 × 1.4mm) A100RA パッケージ図、51-85050



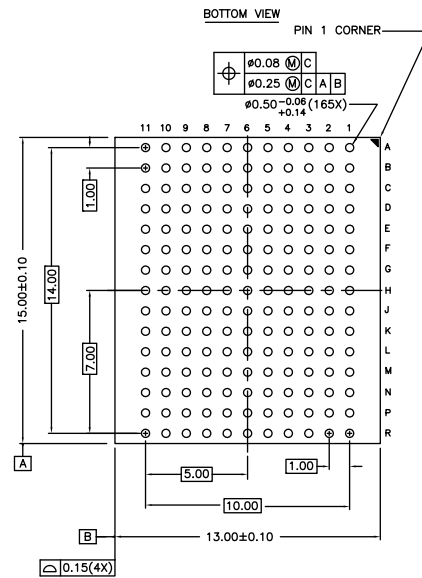
51-85050 \*E

パッケージ図 ( 続き )

図 8. 165 ボール FBGA (13 × 15 × 1.4mm) BB165D/BW165D (0.5 ボール直径) パッケージ図、51-85180



REV	DATE	BY	CHK	DESCRIPTION
1	-	**	124782	NEW RELEASE
1	-	*A	400534 2811236	CHANGE STANDOFF LIMIT FROM 0.41±0.05 TO 0.35±0.06 ADD SOLDER PAD TYPE AS NON-SOLDER MASK DEFINED (NSMD) ADD PACKAGE WEIGHT 0.475g ADD JEDEC REFERENCE MO-216/DESIGN 4.6C ADD PACKAGE CODE REFERENCE : BB0AC
1	-	*B	2741152	CONVERTED TO STANDARD DRAWING FORMAT CHANGED POSITION TOLERANCE FROM 0.05 TO 0.08
1	-	*C	2811236	Change Template and Title from PACKAGE OUTLINE, 165LD FBGA 13X15X1.40MM to PACKAGE OUTLINE, 165LD FBGA 13X15X1.4 MM BB165D/BW165D (0.5 BALL DIAMETER).
1	-	D-4	3391562	Deleted PACKAGE WEIGHT : 0.475g
1	-	*E	3441910	ADD PACKAGE CODE BB0AC AND ADDED NOTE: PACKAGE WEIGHT: SEE CYPRESS PACKAGE MATERIAL DECLARATION DATASHEET (PMDD)
1	-	*F	3740180	NO CHANGE. SUNSET REVIEW.
1	-	*G	4898639	REMOVED CAP AND SUBSTRATE REFERENCE DIMENSIONS.



NOTES :  
SOLDER PAD TYPE : NON-SOLDER MASK DEFINED (NSMD)  
JEDEC REFERENCE : MO-216 / ISSUE E  
PACKAGE CODE : BB0AC/BW0AC  
PACKAGE WEIGHT : SEE CYPRESS PACKAGE MATERIAL DECLARATION DATASHEET (PMDD) POSTED ON THE CYPRESS WEB.

51-85180 \*G

## 略語

略語	説明
CE	Chip Enable (チップ イネーブル)
CEN	Clock Enable (クロック イネーブル)
CMOS	Complementary Metal Oxide Semiconductor (相補型金属酸化膜半導体)
FBGA	Fine-Pitch Ball Grid Array (ファインピッチボールグリッドアレイ)
I/O	Input/Output (入力/出力)
JTAG	Joint Test Action Group (ジョイントテストアクショングループ)
LMBU	Logical Multi-Bit Upsets (論理マルチビットアップセット)
LSB	Least Significant Bit (最下位ビット)
LSBU	Logical Single-Bit Upsets (論理シングルビットアップセット)
MSB	Most significant bit (最上位ビット)
NoBL	No Bus Latency (バスレイテンシーなし)
OE	Output Enable (出力イネーブル)
SEL	Single Event Latch-up (シングルイベントラッチアップ)
SRAM	Static Random Access Memory (スタティックランダムアクセスメモリ)
TAP	Test Access Port (テストアクセスポート)
TCK	Test Clock (テストクロック)
TMS	Test Mode Select (テストモード選択)
TDI	Test Data-In (テストデータ入力)
TDO	Test Data-Out (テストデータ出力)
TQFP	Thin Quad Flat Pack (薄型クアッドフラットパッケージ)
TTL	Transistor-Transistor Logic (トランジスタ-トランジスタロジック)
WE	Write Enable (書き込みイネーブル)

## 本書の表記法

### 測定単位

記号	測定単位
°C	摂氏温度
kΩ	キロオーム
MHz	メガヘルツ
μA	マイクロアンペア
μs	マイクロ秒
mA	ミリアンペア
mV	ミリボルト
mm	ミリメートル
ms	ミリ秒
ns	ナノ秒
Ω	オーム
%	パーセント
pF	ピコファラッド
ps	ピコ秒
V	ボルト
W	ワット

## 改訂履歴

文書名 : CY7C1370KV33 / CY7C1370KVE33 / CY7C1372KV33 / CY7C1372KVE33、NoBL™ アーキテクチャの 18M ビット  
(512K×36/1M×18) パイプライン SRAM (ECC 付き)  
文書番号 : 001-98230

版	ECN 番号	変更者	発行日	変更内容
**	4837737	HZEN	07/23/2015	これは英語版 001-97836 Rev. *A を翻訳した日本語版 001-98230 Rev. ** です。
*A	5012804	HZEN	11/19/2015	これは英語版 001-97836 Rev. *C を翻訳した日本語版 001-98230 Rev. *A です。

## セールス、ソリューションおよびリーガル情報

### ワールドワイド販売と設計サポート

サイプレスは、事業所、ソリューション センター、メーカー代理店および販売代理店の世界的なネットワークを保持しています。お客様の最寄りのオフィスについては、[サイプレスのロケーション ページ](#)をご覧ください。

### 製品

車載用	<a href="http://cypress.com/go/automotive">cypress.com/go/automotive</a>
クロック & バッファ	<a href="http://cypress.com/go/clocks">cypress.com/go/clocks</a>
インターフェース	<a href="http://cypress.com/go/interface">cypress.com/go/interface</a>
照明 & 電力制御	<a href="http://cypress.com/go/powerpsoc">cypress.com/go/powerpsoc</a>
メモリ	<a href="http://cypress.com/go/memory">cypress.com/go/memory</a>
PSoC	<a href="http://cypress.com/go/psoc">cypress.com/go/psoc</a>
タッチ センシング	<a href="http://cypress.com/go/touch">cypress.com/go/touch</a>
USB コントローラー	<a href="http://cypress.com/go/USB">cypress.com/go/USB</a>
ワイヤレス / RF	<a href="http://cypress.com/go/wireless">cypress.com/go/wireless</a>

### PSoC<sup>®</sup> ソリューション

[psoc.cypress.com/solutions](http://psoc.cypress.com/solutions)  
PSoC 1 | PSoC 3 | PSoC 4 | PSoC 5LP

### サイプレス開発者コミュニティ

[コミュニティ](#) | [フォーラム](#) | [ブログ](#) | [ビデオ](#) | [トレーニング](#)

### テクニカル サポート

[cypress.com/go/support](http://cypress.com/go/support)

© Cypress Semiconductor Corporation, 2015. 本文書に記載される情報は予告なく変更される場合があります。Cypress Semiconductor Corporation (サイプレス セミコンダクタ社) は、サイプレス製品に組み込まれた回路以外のいかなる回路を使用することに対して一切の責任を負いません。サイプレス セミコンダクタ社は、特許またはその他の権利に基づくライセンスを譲渡することも、または含意することはありません。サイプレス製品は、サイプレスとの書面による合意に基づくものでない限り、医療、生命維持、救命、重要な管理、または安全の用途のために使用することを保証するものではなく、また使用することを意図したものではありません。さらにサイプレスは、誤作動や故障によって使用者に重大な傷害をもたらすことが合理的に予想される生命維持システムの重要なコンポーネントとしてサイプレス製品を使用することを許可していません。生命維持システムの用途にサイプレス製品を供することは、製造者がそのような使用におけるあらゆるリスクを負うことを意味し、その結果サイプレスはあらゆる責任を免除されることを意味します。

すべてのソースコード (ソフトウェアおよび/またはファームウェア) はサイプレス セミコンダクタ社 (以下「サイプレス」) が所有し、全世界の特許権保護 (米国およびその他の国)、米国の著作権法ならびに国際協定の条項により保護され、かつそれらに従います。サイプレスが本書面によりライセンスに付与するライセンスは、個人的、非独占的かつ譲渡不能のライセンスであり、適用される契約で指定されたサイプレスの集積回路と併用されるライセンスの製品のみをサポートするカスタム ソフトウェアおよび/またはカスタム ファームウェアを作成する目的に限り、サイプレスのソースコードの派生著作物をコピー、使用、変更して作成するためのライセンス、ならびにサイプレスのソースコードおよび派生著作物をコンパイルするためのライセンスです。上記で指定された場合を除き、サイプレスの書面による明示的な許可なくして本ソースコードを複製、変更、変換、コンパイル、または表示することはすべて禁止します。

免責事項: サイプレスは、明示的または黙示的を問わず、本資料に関するいかなる種類の保証も行いません。これには、商品性または特定目的への適合性の黙示的な保証が含まれますが、これに限定されません。サイプレスは、本文書に記載される資料に対して今後予告なく変更を加える権利を留保します。サイプレスは、本文書に記載されるいかなる製品または回路を適用または使用したことによって生ずるいかなる責任も負いません。サイプレスは、誤作動や故障によって使用者に重大な傷害をもたらすことが合理的に予想される生命維持システムの重要なコンポーネントとしてサイプレス製品を使用することを許可していません。生命維持システムの用途にサイプレス製品を供することは、製造者がそのような使用におけるあらゆるリスクを負うことを意味し、その結果サイプレスはあらゆる責任を免除されることを意味します。

ソフトウェアの使用は、適用されるサイプレス ソフトウェア ライセンス契約によって制限され、かつ制約される場合があります。